

日置 PW4001

# 功率分析仪

4通道小型功率分析仪, DC·50 Hz/60 Hz功率精度±0.03% of reading±0.01% of range, 使用温度范围-20℃~+50℃, 重量4.6 kg, 频率带宽600 kHz, 采样 2.5 MHz/16 bit, 内存 15GB, 标配CAN输入输出功能, AC电源100 V~240 V, DC电源+10.5V~+28 V\*1 \*1 选件







#### 特点

- 通过钳式电流传感器轻松地进行功率测量
- 电压4通道、电流4通道
- 符合WLTP、SAE J1634要求的DC、50 Hz/60 Hz精度
- 出色的环境适应性,适用于EV、电池的低温试验(-10 ℃、-20 ℃等)
- 重量仅4.6公斤、小巧便携,可单手提起
- 可保存设置文件、记录数据、屏幕截图的15GB大内存
- 测量数据可以转换为CAN输出,数据集成变得容易(CAN输出功能)
- 可以同时保存CAN数据和测量数据(CAN输入功能)
- 通过车辆诊断通讯(OBD-II、OBD on UDS)可以获取CAN数据(CAN输入功能)
- 最快1 ms间隔保存数据
- 有效值、谐波、瞬时波形、效率损耗等所有项目同时并行运算

#### 应用案例

- 汽车型式认证试验(续航里程测试、电费试验、燃料经济性试验)
- 汽车实际路试
- 逆变器测试台、电机测试台的效率评估
- 电机的过渡功率、扭矩响应的评估
- ESS(储能系统)的充放电能量测量
- DC-DC转换器、AC-DC转换器的效率测量
- 高电压功率调节器的输入输出功率测量、效率评估

1



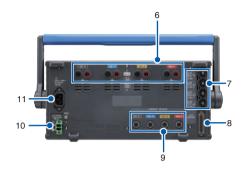
# 功率分析仪

#### 各部件名称及功能

#### 正面



#### 背面



#### 左侧面



- 1 把手
- 2 显示区
- 3 操作区
- 4 电源键

- USB连接器
- 电压输入端子
- 马达分析选件
- 波形&D/A输出选件

- 9 电流输入端子
- DC 电源选件 (DC 10.5 V~28 V)
- 11 电源插座
- 12 RJ-45连接器

- 13 USB连接器
- 外部控制端子
- BNC同步连接器
- 16 CAN/CAN FD连接器

#### 软件

#### **GENNECT One**

(免费软件)

- ・日志记录
- ・仪表盘
- ・远程操作
- ・文件获取 ・自动文件传输



操作环境

Windows 11、Windows 10(32位/64位)、

#### **PW Data Receiver**

(免费软件)

- ・测量值保存
- ・波形保存
- ・远程操作
- 文件获取



Windows 11(64位)、Windows 10(64位) 版本21H2 及更高版本 操作环境

#### 【CAN单元设置软件(for PW)

(免费软件)

- · CAN 输入/输出功能设置
- ·可从 CAN 数据定义文件(DBC 文件)中 设置CAN输入项目



操作环境

Windows 11(64位)、Windows 10(32位/64位)

#### 测量系统的构建

#### ■ LabVIEW 驱动程序和 MATLAB 工具包

通过 LabVIEW 简单的GUI操作和 MATLAB 函数的使用, 可快速构建测量系统。



日置(上海)测量技术有限公司

所有信息截止至2025年10月03日。 本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。 参数如有变更, 恕不另行通知。



# 功率分析仪系列

型号		PW4001	PW3390
外观		91000 W 1 10200 W 10 10200 W 10200 W 10 1020	
	测量频率带宽	DC, 0.1 Hz~600 kHz	DC,0.5 Hz~200 kHz
	50 Hz/60 Hz 功率基本精度	$\pm$ (0.03% of reading+0.01% of range)	$\pm$ (0.04% of reading+0.05% of range)
	DC功率精度	$\pm$ (0.03% of reading+0.01% of range)	$\pm$ (0.05% of reading+0.07% of range)
	10 kHz 功率精度	$\pm$ (0.2% of reading+0.05% of range)	$\pm$ (0.2% of reading+0.1% of range)
	50 kHz 功率精度	$\pm$ (0.4% of reading+0.1% of range)	$\pm$ (0.4% of reading+0.3% of range)
	功率测量通道数	4 ch	4 ch
	电压、电流 ADC 采样性能	16-bit,2.5 MHz	16-bit,500 kHz
测量	电压量程	6 V/15 V/30 V/60 V/150 V/300 V/600 V/1500 V	15 V/30 V/60 V/150 V/300 V/600 V/1500 V
炒里	电流量程	40 mA~8000 A(6档量程,根据传感器)	40 mA~8000 A(6档量程,根据传感器)
	共模抑制比	50 Hz/60 Hz: 80 dB以上	50 Hz/60 Hz: 80 dB以上
	温度系数	0.005 %/°C	0.01%/°C
	电压输入方式	绝缘输入,电阻分压方式	绝缘输入,电阻分压方式
	电流输入方式	电流传感器绝缘输入	电流传感器绝缘输入
	外部电流传感器输入	○(ME15W)	○(ME15W)
	外部电流传感器供电	0	0
	数据更新速率	1 ms/10 ms/50 ms/200 ms	50 ms
фП	最大输入电压	AC 1000 V, DC 1500 V, ±2000 V peak	1500 V, ±2000 V peak
电压 输入	对地间最大额定电压	AC 600 V/DC 1000 V CAT III AC 1000 V/DC 1500 V CAT II	600 V CAT III 1000 V CAT II
/\+c	马达分析通道数量	●最多2马达/电机	● 1马达/电机
分析	马达分析输入形式	模拟DC/频率/脉冲	模拟DC/频率/脉冲
	电流传感器相位补偿运算	O(Auto)	0
	谐波测量	〇(4系统独立)	0
	谐波最高分析次数	500次	100次
功能	谐波同步频率范围	0.1 Hz∼600 kHz	0.5 Hz∼5 kHz
	用户自定义运算	0	-
	Delta变换	Ο(Δ-Υ, Υ-Δ)	○(Δ-Υ)
	D/A输出	●16通道(波形输出,模拟输出)	●16通道(波形输出,模拟输出)
	显示器	10.1英寸TFT彩色液晶显示屏	9英寸TFT彩色液晶显示屏
显示	触摸屏	0	-
	外部存储媒介	U盘(3.0)	U盘(2.0),CF卡
	LAN(100BASE-TX, 1000BASE-T)	0	○ (仅10BASE-T,100BASE-TX)
接口	RS-232C	-	○(最大38,400 bps)
	外部控制	0	0
	多台同步	○(最多8台)	○(最多8台)
	CAN · CAN FD	0	-
体积	·重量(W×H×D)	约361 mm×176 mm×135 mm,约4.6 kg	约340 mm×170 mm×156 mm,约4.6 kg
内存		15 GB	-
			→ += \Art++\chi → + \(\bar\++\chi \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\

○为标准功能,●为附加功能选件



# 基本参数

## ■输入规格

(1) 电压・电流・功率测	则 <mark>量通用</mark>	
输入通道数	电压4通道 U1~U4	
1007 (100/2004)	电流4通道 I1~I4	
	单相2线(1P2W)	
测量线路	单相3线(1P3W) 三相3线(3P3W2M、3V3A、3P3W3M)	
	<u> </u>	
测量方式	电压电流同时数字采样•零交叉同步算法	
采样	2.5 MHz, 16-bit	
测量频率带宽	DC, 0.1 Hz~600 kHz	
频率平坦度	±0.1%振幅带宽:50 kHz(Typical)	
<u> </u>	±0.1°相位带宽:100 kHz(Typical)	
	关于电压、电流、有功功率	
有效测量范围	直流为0% of range~110% of range	
7m1 == 1.11 == 1.02	交流为1% of range~110% of range	
测量模式	宽频带测量模式 1.2.2.4.2	
数据更新速率	1 ms/10 ms/50 ms/200 ms 设置1 ms时:平均值、用户自定义算法不可用	
	截止频率 fc	
	500 Hz/1 kHz/5 kHz/10 kHz/50 kHz/100 kHz/OFF	
LPF	OFF以外的时候,在精度中加算±0.05% of reading。	
	在设置截止频率的1/10以下的频率处规定精度规格。	
	峰值使用LPF通过后的值,超限判定使用数字LPF通过前的值。	
	U1~U4, I1~I4, DC(DC通过数据更新速率固定),	
日北海	仅限PW4001-03、PW4001-05马达分析选件	
同步源	Ext1~2, Zph1, CH B, D 每根接线都可选择(同一通道的U/I由同一同步源测量)	
	在选择 U 或 I 时,以通过零交叉滤波器的波形零交叉点为基准。	
同步源有效频率范围	DC, 0.1 Hz~200 kHz	
同步源有效输入范围	1% of range∼110% of range	
	用于检测电压电流波形的零交叉,不会对测量波形造成影响。	
零交叉滤波器	LPF和HPF采用数字滤波,截止频率由测量上下限频率设置和测量频率自动确定。	
	HPF可选择ON/OFF	
测量下限频率	各个接线从以下频率中选择	
	0.1 Hz/1 Hz/10 Hz/100 Hz/1 kHz/10 kHz/100 kHz 各个接线从以下频率中选择	
测量上限频率	台下按线从以下频率中延择 100 Hz/500 Hz/1 kHz/5 kHz/10 kHz/50 kHz/100 kHz/500 kHz /1 MHz	
极性判断	电压•电流零交叉时序比较方式	
	电压(U), 电流(I), 有功功率(P), 视在功率(S), 无功功率(Q), 功率因数( $\lambda$ ), 相位角( $\phi$ ), 电压频率(fU), 电流频率(fI), 效率( $\eta$ ),	
测量项目	损耗(Loss), 电压纹波率(Urf), 电流纹波率(Irf), 电流累积(Ih), 功率累积(WP), 电压峰值(Upk), 电流峰值(Ipk)	
(2) 电压测量		
输入端子形状	插拔式端子(安全端子)	
输入方式	绝缘输入、电阻分压方式	
显示范围	有效值, DC:量程的0%~150%(仅1500 V为0%~135%)	
	波形峰值:量程的0%~300%(仅1500 V为0%~135%)	
量程	6 V/15 V/30 V/60 V/150 V/300 V/600 V/1500 V	
波峰因数	3(相对于电压量程额定), 但1500 V量程为1.35	
输入电阻/输入容量	$3  \text{M}\Omega \pm 30  \text{k}\Omega/1  \text{pF typical}$	
最大输入电压	AC 1000 V, DC 1500 V或±2000 V peak	
对地间最大额定电压	AC 600 V/DC 1500 V 测量等级 II, 预期过渡过电压8000 V	
	AC 1000 V/DC 1500 V 测量等级 II , 预期过渡过电压8000 V	



(3) 电流	で変え			
输入端子形状		专用连接器(ME15W)		
输入方式		申流传感器輸入方式		
	·	有效值,DC:量程的 0% ~ 150%		
显示范围		波形峰值:量程的 0% ~ 300%		
		2 A传感器 :40 mA/80 mA/200 mA/400 mA/800 mA/2 A		
		20 A传感器 :400 mA/800 mA/2 A/4 A/8 A/20 A		
		200 A传感器 :4 A/8 A/20 A/40 A/80 A/200 A		
		2000 A传感器 :40 A/80 A/200 A/400 A/800 A/2 kA		
	Probe1: 自动识别传感器 额定值	5 A传感器 :100 mA/200 mA/500 mA/1 A/2 A/5 A		
		50 A传感器 :1 A/2 A/5 A/10 A/20 A/50 A		
		500 A传感器 :10 A/20 A/50 A/100 A/200 A/500 A		
		5000 A传感器 :100 A/200 A/500 A/1 kA/2 kA/5 kA		
量程		1000 A传感器 :20 A/40 A/100 A/200 A/400 A/1 kA		
		每次连接可选择		
		(但仅限在同一连接通道使用相同传感器)  1 V/A :40 mA/80 mA/200 mA/400 mA/800 mA/2 A		
		1 V/A :40 mA/80 mA/200 mA/400 mA/800 mA/2 A 100 mV/A :400 mA/800 mA/2 A/4 A/8 A/20 A		
	CT9920:	10 mV/A :4 A/8 A/20 A/40 A/80 A/200 A		
	选择传感器输出	1 mV/A :40 A/80 A/200 A/400 A/800 A/2 kA		
	率	0.1 mA :400 A/800 A/2 k A/4 kA/8 kA/20 kA		
		各个接线可分别选择		
		(但仅限在同一接线通道使用相同传感器)		
波峰因数	Ż .	3(相对于电流量程额定值)		
输入电阻		$1 MΩ \pm 50 kΩ$		
最大输入	电压	8 V、±12 V peak(10 ms以下)		
最多可迫	E接通道数	最多 4 通道 在使用交流电源或直流电源(电源电压: 10.5 V~20 V)时: 当使用温度为 40°C~50°C 时, CT6877A、CT6876A、CT6904A系列电流传感器最多可连接3个。 使用直流电源(电源电压: 20 V~28 V)时: 当使用温度为 30°C~40°C时, CT6877A, CT6876A, CT6904A系列电流传感器最多可连接3个。		
(4) 频率				
测量通道		4通道(fU1~fU4, fI1~fI4)		
测量方式		倒数法 测量零交叉滤波器适用波形		
测量范围	1	0.1 Hz~500 kHz (无法测量时为 0.00000 Hz或 Hz) 根据测量下限频率设置存在限制。		
测量精度	₹	±0.005 Hz (电压频率测量时,数据更新速率50 ms以上,电压15 V量程以上,50%以上的正弦波输入并且45 Hz至66 Hz测量时) 上述条件以外为±0.05% of reading (正弦波达到信号源的测量量程30%以上的情况下。但是,当数据更新速率为1ms时,要加上±0.05 % of reading)		
显示分辨	幹率	0.10000 Hz~9.99999 Hz, 9.9000 Hz~99.9999 Hz, 99.000 Hz~999.999 Hz, 0.99000 kHz~9.99999 kHz, 9.9000 kHz~99.9999 kHz,		
(5) 累积	·····································			
		RMS/DC各个接线单独进行选择		
测量模式	<b>(</b>	(只有在1P2W接线时才能选择DC)		
测量项目	1	电流累积(lh+, lh-, lh)、有功功率累积(WP+, WP-, WP) lh+和lh-仅在 DC 模式下测量,RMS 模式下仅测量 lh 各个电流、有功功率进行数字运算(平均时使用平均前的值进行运算)		
测量方式		DC 模式:每个采样周期的电流值,瞬时功率值按极性累积 RMS 模式:测量间隔的电流有效值,累积有功功率值,有功功率按极性分开(有功功率按同步源每个周期的极性累积) (多相接线的有功功率累积 SUM 值是根据每次测量间隔的有功功率 SUM 值按极性进行累积的)		
测量间隔		与数据更新速率相同		
显示分辨率		999999(6 位数十小数点 ), 以各量程的1%为100% of range的分辨率开始		
测量范围		0 Ah/Wh~±99.9999 PAh/PWh		
累积时间	1	0 秒~9999小时59分59秒 如果累积时间超出范围,则停止累积		
累积时间	清度	$\pm 0.02\%$ of reading( $-20^{\circ}\text{C}\sim50^{\circ}\text{C}$ )		
累积精度	Ę	士(电流、有功功率)土累积时间精度		
		所有通道同步控制: 手动控制、实时控制、定时器控制		
累积控制		各个接线独立累积: 手动控制、实时控制、定时器控制 ·不进行数据保存		

日置(上海)测量技术有限公司

所有信息截止至2025年10月03日。 本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。 参数如有变更,恕不另行通知。



) 谐波测量通用 量通道数	■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■				
	最多4通道 ##2 人 持续 ** ** ** ** ** ** ** ** ** ** ** ** **				
司步源 		根据各个接线选择的电压、电流、功率测量同步源			
测量模式		宽频带测量模式 谐波电压有效值、谐波电压含有率、谐波电压相位角、谐波电流有效值、谐波电流含有率、谐波电流相位角、谐波有功功率、谐波功率含有率。			
则量项目	谐波电压有效值、谐波电压含有率、谐波电压相位 谐波电压电流相位差,综合谐波电压畸变率,综合				
FT处理字长	32-bit				
亢混叠	数字滤波器(根据同步频率自动设置)				
窗函数	矩形窗				
分组	OFF/Type1(谐波子组)/Type2(谐波组)(所有通道	设置通用)			
「HD运算方式	THD_F/THD_R 运算次数从2次~500次中选打 (所有通道设置通用)	圣(但需在各模式最高分析次数内)			
7) 宽频带测量模式	、 で で で に の の の の の の の の の の の の の の の の				
测量方式	零交叉同步运算方式(每个同步源使用相同窗口) 间隔存在,固定采样插补运算方式	,			
司步频率范围	0.1 Hz∼600 kHz				
数据更新速率	50 ms固定 设置为低于10 ms时仅谐波按50 ms运行 设置为200 ms时,采用将50 ms的数据平均4次的	勺值			
	基波频率	窗口数量	最大分析次数		
	0.1 Hz≤f≤2 kHz	1	500次		
	2 kHz <f≤5 khz<="" td=""><td>1</td><td>300次</td></f≤5>	1	300次		
	5 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>2</td><td>150次</td></f≤10>	2	150次		
ヨーハナハキャニコ	10 kHz <f≤20 khz<="" td=""><td>4</td><td>75次</td></f≤20>	4	75次		
最大分析次数和 SI口数量	20 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>8</td><td>30次</td></f≤50>	8	30次		
11以里	50 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>16</td><td>15次</td></f≤100>	16	15次		
	100 kHz <f≤200 khz<="" td=""><td>32</td><td>7次</td></f≤200>	32	7次		
	200 kHz <f≤300 khz<="" td=""><td>64</td><td>5次</td></f≤300>	64	5次		
	300 kHz <f≤500 khz<="" td=""><td>128</td><td>3次</td></f≤500>	128	3次		
	500 kHz <f≤600 khz<="" td=""><td>256</td><td>1次</td></f≤600>	256	1次		
相位调零功能	·	(仅同步源为 Ext 时) 相位零点调整值可自动/手动设置 相位零点调整设置范围 0.000°~±180.000°(0.001° 刻度)			
FT点数	从2048、4096、8192 点中自动选择				
	在电压、电流和功率精度上加算以下。 基波频率超过100 Hz 时,电压、电流、功率的精度另加±0.1% of range,相位差精度加上±0.1°。 基波频率超过 2 kHz 时,电压、电流、功率的精度另加±0.05% of reading±0.1% of range,相位差精度加上±0.1°。				
	频率	电压、电流、功率 ±(% of reading)	相位土(°)		
	DC	0.05%	-		
测量精度	0.1 Hz≤f≤100 Hz	0.01%	0.1°		
3主作汉	100 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>0.03%</td><td>0.1°</td></f≤1>	0.03%	0.1°		
	1 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>0.08%</td><td>0.6°</td></f≤10>	0.08%	0.6°		
	10 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>0.15%</td><td>(0.020×f)±0.5°</td></f≤50>	0.15%	(0.020×f)±0.5°		
	50 kHz <f≤200 khz<="" td=""><td></td><td>(0.030×f)±2.0°</td></f≤200>		(0.030×f)±2.0°		

本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。 参数如有变更,恕不另行通知。

・基波在16 Hz~850 Hz范围外,基波以外的电压、电流、功率和相位差为参考值

・相位差在同级别的电压和电流输入超过量程的10%以上时规定



#### ▮测量精度

精度保证期:12个月 (电压、电流、功率和马达分析选件的电压精度的精度保证期限6个月,12个月精度为各精度规格的读数误差的1.5倍) 精度保证温湿度范围:23℃±3℃、80%RH以下 精度保证条件 预热时间:30分钟以上 其他:有效测量范围内,正弦波输入或直流输入,对地电压0 V, 零点调整后及零点调整时的周围温度变化不超过±1℃

电压(U)·电流(I)	
Accuracy	±(% of reading+% of range)
DC	0.03%+0.01%
0.1 Hz≤f≤30 Hz	0.10%+0.20%
30 Hz <f≤45 hz<="" td=""><td>0.10%+0.10%</td></f≤45>	0.10%+0.10%
45 Hz <f≤440 khz<="" td=""><td>0.03%+0.01%</td></f≤440>	0.03%+0.01%
440 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>0.05%+0.05%</td></f≤1>	0.05%+0.05%
1 k Hz <f≤10 khz<="" td=""><td>0.20%+0.05%</td></f≤10>	0.20%+0.05%
10 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>0.40%+0.10%</td></f≤50>	0.40%+0.10%
50 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>0.01*f %+0.20%</td></f≤100>	0.01*f %+0.20%
100 kHz <f≤200 khz<="" td=""><td>0.025°f %+0.30%</td></f≤200>	0.025°f %+0.30%
频率带宽	600 kHz(-3 dB typical)

有功功率(P)·功率相位角(Φ)		
Accuracy	有功功率(P)	功率相位角(Φ)
Accuracy	$\pm$ (% of reading+% of range)	o
DC	0.03%+0.01%	_
0.1 Hz≤f≤30 Hz	0.10%+0.20%	±0.05°
30 Hz <f≤45 hz<="" th=""><th>0.10%+0.10%</th><th>±0.05°</th></f≤45>	0.10%+0.10%	±0.05°
45 Hz <f≤440 khz<="" th=""><td>0.03%+0.01%</td><td>±0.05°</td></f≤440>	0.03%+0.01%	±0.05°
440 Hz <f≤1 khz<="" th=""><td>0.05%+0.05%</td><td>±0.05°</td></f≤1>	0.05%+0.05%	±0.05°
1 kHz <f≤10 khz<="" th=""><td>0.20%+0.05%</td><td>±0.20°</td></f≤10>	0.20%+0.05%	±0.20°
10 kHz <f≤50 khz<="" th=""><td>0.40%+0.10%</td><td>±(0.02*f)°</td></f≤50>	0.40%+0.10%	±(0.02*f)°
50 kHz <f≤100 khz<="" th=""><td>0.01*f %+0.20%</td><td>±(0.02*f)°</td></f≤100>	0.01*f %+0.20%	±(0.02*f)°
100 kHz <f≤200 khz<="" th=""><td>0.025*f %+0.30%</td><td>±(0.02*f)°</td></f≤200>	0.025*f %+0.30%	±(0.02*f)°

- ・上述表格中计算公式中的 'f' 单位为 kHz
- ・当同步源选择为电压(U)或电流(I)时,需在信号源输入达到量程的 5% 及以上时,才符合规定 ・当同步源选择为电压(U)或电流(I)时,需在信号源输入达到量程的 5% 及以上时,才符合规定
- ・在100%輸入时、功率功率因数为零・对于电流、有功功率、功率相位角,需在上述精度中加算电流传感器的精度
- · 对丁也加、行动功率、划字他用,而任工处相级产加到中也加口运动的对相级 在0.1 Hz≤1<10 Hz 的电压、电流、有功功率、功率相位角为参考值 在10 Hz≤1<16 Hz 时,超过 220 V 的电压、有功功率、功率相位角为参考值 在16 Hz≤f<30 kHz 时,超过 1000 V 的电压、有功功率、功率相位角为参考值 30 kHz<f≤100 kHz 时,超过750V的电压、有功功率、功率相位角为参考值
- 30 kHz<1≤100 kHz bf, 超过 /50V的电压、有功功率、功率相似用为参考值 100 kHz < f≤200 kHz bf, 超过 (22000f [kHz]) V的电压、有功功率、功率相位角为参考值 6 V量程的电压加上±0.00% of range 到电压和有功功率 15 V量程的电压加上±0.005% of range 到电压和有功功率 电流传感器额定为 1/25, 1/50量程时,电流和有功功率加上±0.02% of range 电流传感器额定 1/10 量程时,电流、有功功率加算±0.01% of range

- 电流传感器(9272-05, CT7642, CT7742, CT7044, CT7045, CT7046)的有效测量范围为电流传感器额定的0.5 % of full scale~100% of full scale
   DC 1000 V以上的电压, 电压、有功功率的 DC 精度增加 0.05% of reading

- ・DC 1000 V以上的电压,电压,电压,有别切率的 DC 相展调加 0.05% of reading 100% of reading 100% of range <<p>100% of range <<p>100% of range <<p>5% ≥ 100% of range 
  600 V以上的电压,功率相位角的精度增加如下。0.1 Hz<f≤500 Hz±0.1°,500 Hz<f≤5 kHz±0.3°,5 kHz<f≤20 kHz±0.5°,20 kHz<f≤200 kHz±1°</p>
  600 V以上测量时,电压和有功功率精精度需要考虑以下自加热影响。±(0.003×V/2)% of reading±(1×V/2)毫伏(V为输入电压[kV])
  即使电压输入值减小,自加热影响会持续直至输入电阻温度下降。当输入电压超过900 V时,其他测量通道(600 V以下)也会受到一半影响。
  预热未满60分钟实施调零,电压、电流和有功功率精度要用加上±0.02% of range。
  数据更新速率为 1 ms 时,电压、电流、有功功率的精度要加上±0.1% of range。

视在功率(S)测量精度	电压精度+电流精度±10 digits
无功功率(Q)测量精度	$\phi$ =0°, ±180° 以外的时候 视在功率精度±(1-sin( $\phi$ +功率相位角精度 )/sin $\phi$ )×100% of reading ±( $\sqrt$ (1.001 $ \lambda$ ^2) $ \sqrt$ (1 $ \lambda$ ^2))×100% of range $\phi$ =0°, ±180° 的时候 视在功率精度±(sin(功率相位角精度 ))×100% of range±3.16% of range $\lambda$ 是功率因数的显示值
功率因数(λ)测量精度	$\phi$ = $\pm 90^\circ$ 以外的情况 $\pm (1-\cos(\phi+ \mathrm{Jyram} + \mathrm{Im} + $
波形峰值测量精度	电压、电流各有效值精度±1% of range(作为峰值量程应用量程的 300%)
温度的影响	-20°C~20°C 或 26°C~50°C范围内,电压、电流、有功功率精度加上±0.005 % of reading/°C。 在使用温度范围内进行零点调整后,±1°C以上的温度变化,要在电压、电流、有功功率的DC精度上加算增加±0.005% of range/°C。 6 V电压量程将进一步在电压、电流、有功功率的DC精度上加算±0.005% of range/°C。
共模抑制比 (同相电压的影响)	50 Hz/60 Hz时 80 dB以上 对所有测量量程,按最大输入电压施加在电压输入端子与外壳之间时的CMRR进行规定
外部磁场的影响	±1% of range以下(400 A/m, 直流和50 Hz/60 Hz的磁场中)

日置(上海)测量技术有限公司

所有信息截止至2025年10月03日。

本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。

## PW4001



功率因数对有功功率的影响	$\varphi=\pm90^\circ$ 以外时
传导性无线频率电磁场的影响	10 V 时电流和有功功率的6% of full scale以下 电流的满量程为电池传感器额定值 有功功率的满量程为电压量程×电流传感器额定值
放射性无线频率电磁场的影响	10 V/m 时电流和有功功率的6% of full scale以下 电流的满量程为电流传感器额定值 有功功率的满量程为电压量程×电流传感器额定值

## ▮波形记录

测量通道	电压·电流波形 最多4通道 (最多显示8波形) 电机波形 模拟DC最多2通道+脉冲最多4通道
记录容量	5 MW×((电压/电流)×最多4通道+电机波形 无存储分割功能
波形分辨率	16 bit
采样速度	<ul> <li>・电压电流波形</li> <li>・电机波形(模拟 DC)*(2.5 MS/s 采样数据时以 1 MS/s 进行零次保持插补)</li> <li>・电机波形(脉冲)*</li> <li>2.5 MS/s, 1.0 MS/s, 500 kS/s, 250 kS/s, 100 kS/s, 50 kS/s, 50 kS/s, 10 kS/s</li> </ul>
记录长度	1 k W/5 k W/10 k W/50 k W/100 k W/500 k W/1 M W/5 M W
存储模式	Peak-Peak压缩
触发模式	SINGLE/NORMAL(带自动触发设置)
预触发	记录长度为0%~100%,10%刻度
	·电平触发 通过存储波形的电平变化来检测触发。 触发源:电压电流波形、经电压电流零交叉滤波器处理后的波形、手动、电机波形、电机脉冲 触发斜率:上升沿、下降沿 触发电平:波形可设置到量程的300%,0.1%为单位刻度
触发检测方式	・事件触发 基本测量项目数值变化时检测触发。 根据以下定义的4个事件的逻辑和、逻辑积来设置触发检测条件。请注意,逻辑积优先于逻辑和。 事件:基本测量项目,不等号(<,>),数值(0~±99999.9T)构成。 Ev n:Item □ X.XXXXX y (n:1~4,项目:基本测量项目,□:不等号,X.XXXXXX:6位数字常数,y:SI前缀)

<sup>\*</sup>仅适用于PW4001-03、-05搭载马达分析选件的型号



## ▋马达分析选件

(1) 模拟DC ·频率 · li	脉冲输入通用			
	4通道			
た / /ヱ/ᅷ※ト		СН	输入项目	
输入通道数		CH A, CH C	模拟DC/频率/脉冲	
		CH B, CH D	频率/脉冲	
	马达分析模式	<u>'</u>		
		测量或检测项目(输入形式)	最大分析数	
	类型1	Torque(Analog/Freq), Speed(Pulse)	2马达/电机	
	类型2	Torque(Analog/Freq), Speed(Pulse), Direction, Origin(Pulse)	1马达/电机	
运行模式	类型3	Torque(Analog/Freq), Speed(Pulse), Direction	1马达/电机	
<b>冶11侯</b> 丸	类型4	Torque(Analog/Freq), Speed(Pulse), Origin(Pulse)	1马达/电机	
	类型5	Torque(Analog/Freq), Speed(Analog)	1马达/电机	
	Individual inp	ut模式		
	CH A, CH C:	DC电压测量 /频率测量		
	CH B, CH D:			
输入端子形状	绝缘型BNC连	接器		
输入方式	功能绝缘输入			
	通道间功能绝			
输入电阻(DC)	1 MΩ±50 kΩ	Ω		
最大输入电压	20 V			
对地间最大额定电压	30 V(50 Hz/6	,		
测量项目		速,频率,滑差,电机功率		
同步源	, ,	)电压、电流、功率测量通用相同		
测量下限频率	每个电机同步 0.1 Hz/1 Hz/1	源可分别选择以下频率 I0 Hz/100 Hz		
测量上限频率		源可分别选择以下频率 Hz/1 kHz/5 kHz/10 kHz/50 kHz/100 kHz/500 kHz/1 MHz/2 MHz		
输入频率源	从fU1~fU4,f	il1~fl4选择,设置用于滑差运算的频率		
电机极数	2~254			
Z相脉冲检测标准	运行模式 类型上升沿/下降沿	运行模式类型2/类型4时,设置检测同步源Zph的标准		
(2) 模拟DC输入(CH	A, CH C)			
测量量程	1 V/5 V/10 V			
波峰因素	1.5			
有效输入范围	$1\%\sim110\%$ of range			
采样	1 MHz, 16 bit			
LPF	1 kHz/OFF(20 kHz)			
响应速度	0.2 ms(LPF关	0.2 ms(LPF关闭时)		
701 E -> ->	同时数字采样	· · 零交叉同步运算方式		
测量方式	(零交叉间加算平均)			
测量精度	±0.03% of re	eading±0.03% of range		
温度的影响	-20°C~20°C或26°C~50°C范围内, 加上±0.005% of reading/°C。 此外, 在零点调整后±1°C以上的温度变化时, 加上±0.005% of range/°C。			
同相电压的影响	立 3.01% of range 以下 対 3.01% of range 以下 対 3.01% 可 2.000 が 0.000 で			
外部磁场的影响	対 新 人 端 子 一 主 初 外 元 同 胞 加 30 V(DC/s0Hz/60Hz) 的			
	0∼±150%	THOU IT OUT IT HAVE AT 1.)		
		9.99/扭矩时//		
转换比 ————————————————————————————————————	±0.01~9999.99(扭矩时)/ ±0.00001~99999.9(转速时)			
零点调整	对已转换的 ±10% of range以下的输入偏移进行零位补偿 扭矩表补偿打开时,通过加上补偿值进行零位补偿			
扭矩计补偿	OFF/ON(每个电机可分别进行设置) 【非线性补偿】 使用扭矩补偿点[N·m] — 扭矩补偿值[N·m]最多11点的补偿表补偿扭矩值。扭矩补偿值之间进行线性插值。 【摩擦补偿】 利用最大11点补偿表,根据转速(包括方向)[r/min]和扭矩补偿值[N·m]进行扭矩值补偿。扭矩补偿值之间进行线性插值。 ・补偿表的单位由设置确定 ・补偿值为6位数输入			
扭矩运算和补偿	<ul> <li>・正转"+",反转"-"(转向)的检测采用扭矩运算的符号。</li> <li>关闭时 :扭矩值=S×(X-零位补偿值) 开启时 :扭矩值=S×(X-零位补偿值)-At-Bt S :缩放 X :输入信号的扭矩换算值 At :非线性补偿值 Bt :摩擦补偿值</li> </ul>			

日置(上海)测量技术有限公司 所有信息截止至2025年10月03日。 本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。 参数如有变更,恕不另行通知。



(3) 频率输入(CH A,	CH B, CH C, CH D)
检测电平	Low约 0.8 V以下、High约 2.0 V以上
测量频率带宽	0.1 Hz~2 MHz(占空比 50% 时)
最小检测宽度	0.25 μs以上
测量量程	设置fc±fd [Hz]的零点频率fc和额定扭矩时频率fd fc,fd都在1 kHz~500 kHz的范围内,有效数字为7位 满足fc+fd≤500 kHz且fc−fd≥1 kHz
测量精度	±0.01% of reading 数据更新速率为1 ms时,加算±0.01% of reading
显示范围	1.000 kHz~500.000 kHz
转换比	±0.01~9999.99
零点调整	在fc±1 kHz范围内进行输入偏移的零补偿 当扭矩表补偿为ON时,加上补偿值进行零补偿
单位	mN · m, N · m, kN · m
扭矩计补偿	与DC输入的扭矩表补偿相同
扭矩运算与补偿	与DC输入的扭矩表补偿相同
(4) 脉冲输入(CH A,	CH B, CH C, CH D)
检测电平	Low约0.8 V以下、High约2.0 V以上
测量频率范围	0.1 Hz~2 MHz(占空比 50% 时)
最小检测宽度	0.25 μs以上
脉冲滤波器	OFF/弱/强 (弱是 0.25 μs以下,强是 5 μs以下的正负方向脉冲将被忽略)
测量量程	2 MHz
测量精度	士0.01% of reading 数据更新速率为1 ms时,加算土0.01% of reading
显示范围	0.1 Hz~2.00000 MHz
单位	Hz, r/min
分频设置范围	±1~60000
旋转方向检测	[A-D] 分别设置 马达分析模式的类型2~5 [A-D] 检测 CH B 和 CH C 的超前滞后
	(A D1 / D1/1 W

### ▮波形 D/A 输出选件

机械角原点检测

[A-D] 分别设置

-马达分析模式的类型2~5

[A-D] 在CH D的上升沿或下降沿时清除CH B的分频

(仅限PW4001-02,05)

输出通道数量	16通道
输出端子形状	D-sub25针式连接器×1
输出内容	波形输出/模拟输出(基本测量项目中选择)切换
D/A转换分辨率	16-bit(极性+15-bit)
输出更新速率	波形输出时1 MHz 模拟输出时1/10/50/200 ms (根据选择项目的数据更新率,输出更新率相应± 1 ms)
输出电压	波形输出时±2 Vf.s. /±1 Vf.s.切换 波峰因数2.5以上 所有通道通用设置 模拟输出时: DC±5 V f.s.(最大约DC±12 V)
最大输出电压	约±12 V
输出电阻	100 Ω±5 Ω
输出精度	波形输出时: ±2 V f.s. 一测量精度 ±0.5% f.s. ±1 V f.s.时 一 测量精度±1.0% f.s. DC~50 kHz 规定 模拟输出时: 输出测量项目测量精度 ±0.2% f.s.(DC 电平)
温度系数	±0.05% f.s./°C

### ■显示部分

显示文字	日语/英语/简体中文/繁体中文
显示器	10.1 英寸 WXGA-TFT 彩色液晶显示器(1280×800 点)
点间距	0.1695(V)mm×0.1695(H)mm
显示数值分辨率	999999 点(包括累积值)
显示更新率	测量值:约200 ms(独立于内部数据更新速率) 波形:根据波形记录设置
屏幕	测量界面、输入设置界面、系统设置界面、文件操作界面
报警显示	输入通道的电压、电流峰值超过时、同步源未检测到时 无论在屏幕的哪个页面,所有通道都会显示报警标志

日置(上海)测量技术有限公司

所有信息截止至2025年10月03日。 本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。 参数如有变更,恕不另行通知。

datasheet\_PW4001-2510-V1 10



## ▮操作部分

操作装置	电源键×1、橡胶按键×23、旋钮×2、触摸屏
触摸屏	模拟电阻膜方式
文件操作	媒体内数据列表显示、媒体格式、创建新文件夹、更改文件夹/文件名、复制、删除、固件升级、参考屏幕复制文件、创建设置文件、读取

## ▶外部接口

(1) U盘			
连接器	USB Type A 母头连接器×1		
规格·类型	USB 3.0(SuperSpeed)		
连接设备	U盘		
	设置文件保存/载入		
U盘记录内容	测量值/自动记录数据保存		
	波形数据保存、屏幕截图		
(2) LAN			
连接器	RJ-45连接器×1		
规格·类型	遵循IEEE802.3		
传输方式	100BASE-TX/1000BASE-T自动识别		
协议	TCP/IP(包含 DHCP 功能)		
	HTTP服务器(远程操作)		
	专用端口(数据传输、命令控制)		
功能	FTP 服务器(文件传输)		
731,30	FTP 客户端		
	Modbus/TCP 服务器		
推荐连接线	以太网上的XCP(遵循ASAM e.V.MCD-1 v 1.5.0)  Cat6A及以上的STP连接线,最大长度为5米		
	CatoA及以上的STP注接线,最大长度为S木		
(3) USB(功能)			
连接器	B系列迷你接口×1		
电气规格	USB2.0(Full Speed/High Speed)		
Class	独有(USB488h)		
连接处	电脑(Windows 10(32位、64位)/11(64位)		
=1 //-	数据传输、指令控制、USB大容量存储		
功能	不可与LAN同时使用,同时连接时USB优先 USB大容量存储过程中无法操作、通讯		
	0.00人台里け間以往 アルム珠 1.0 地域		
(4) 外部控制			
连接器	4端子按压式端子台×1		
	1号引脚:GND		
引脚配置	2号引脚:数据复位		
	3号引脚: HOLD 4号引脚: 启动/停止		
电气规格	0 V/5 V(2.5 V~5 V)的逻辑信号, 或短路/断开端子的接点信号		
功能	和操作部分的START/STOP键、DATA RESET键、HOLD键相同操作		
(5) BNC同步	THIS IT DESCRIPTION OF THE CONTINUE OF THE CON		
* *	DNG.		
连接器			
同步数量	8台(主机×1台,副机×7台) 【主机】		
	・ 向副机发送控制信号		
	以下功能和操作与主机同步		
	・内部运算、数据更新时机		
	・累积的 START/STOP/RESET		
功能	・显示保持 (HOLD/PEAK HOLD)、以及保持状态下的数据更新		
-73 HC	• 零点调整		
	• SAVE		
	• SCREEN SHOT		
	<ul><li>・当前时间 (同步项目期间, 控制、设置不可更改)</li></ul>		
	主机和副机的测量模式,数据更新速率一致时同步		
	数据更新速率低于10 ms时不可同步		



(6)CAN/CAN FD接口				
	CAN(Classical)			
协议	CAN (Classical)、 CAN FD(ISO 11898-1:2015兼容)、 CAN FD(非ISO)			
	数据输出 数据输入			
CAN端口	1个端口			
CAN收发器	MCP2544 FD			
通讯连接器	D-sub9针连接器(公头) 固定螺丝(六角支柱):英籍	訓螺丝 #4-40 UNC		
	国之家些(八角文社):天山	CAN		
		125 k, 250 k, 500 k, 1 Mbp	S	
数据输入输出通用设置	波特率	· CAN FD 仲裁区域:500 k,1 M bps		
	数据区域:500 k,1 M,2 M,4 M bps			
	采样点设置	0.0%~99.9%		
	终端电阻	ON/OFF 电阻值:120 Ω±10 Ω		
	ISO15765-2	ON/OFF		
	数据帧 输出	连续		
	输出间隔	1 ms/10 ms/50 ms/100 ms/200 ms/500 ms/1 s 5 s/10 s/15 s/30 s/1 min/5 min/10 min /15 min/30 min/60 min 对于每个输出间隔设置土1 ms。 然而不能设置低于数据更新速率。 当数据更新速率为200 ms时,不能选择500 ms。		
数据输出设置	重复输出次数	0~10000(0=无限次)		
	格式	标准扩展		
	设置 ID	标准格式:0×000~0×7FF 扩展格式:0×0000000~0×1FFFFFFF		
	数据转换	测量数据:浮点型(IEEE Float:4字节) 输出次数、输出时间:无符号整数型		
	字节序 (Endian)	英特尔(小谱)		
	接收通道数 最大20			
	1X-1X-2X-2X 4X/(E0	格式	标准/扩展	
			标准格式:0×000~0×7FF	
		ID	扩展格式:0×00000000~0×1FFFFFFF	
	接收通道数定义	名称	# /ACINEOUS	
		单位		
		系数•偏移量		
		起始位	0~5119(bit)	
		位长度	1~64(bit)	
		世区及	无符号整数型/有符号整数型/	
		数据类型	单精度浮点型/双精度浮点型	
		字节序	摩托罗拉(大端)/英特尔(小端)	
1-1-1-t	任意帧发送数 最大20	ナルカ	序几夕拉(八响)/关行小(小响)	
牧据输入设置	上总帧及应数 取八20	定期发送	ON/OFF	
		<b>足和及区</b>	10 ms/50 ms/200 ms/START/STOP	
	定义任意帧发送	定期发送间隔	START是累积开始时 STOP是累积停止时	
		格式	扩展/标准	
		ID	标准格式:0×000~0×7FF 扩展格式:0×0000000~0×1FFFFFF	
		DLC	CAN:0~8字节	
		(当ISO15765-2 OFF时) 数据长度	CAN FD(符合ISO/非符合):0~8 字节,12,16,20,24,32,48,64 字节	
		(当ISO15765-2 ON时)	0~41字节	
		发送数据	16进制输入	

datasheet\_PW4001-2510-V1

'



# 功能参数

## ▋自动量程

功能	根据输入电压和电流的量程,自动调整量程 (电机输入的量程除外)
操作模式	OFF/ON(各接线可选择)

### ■时间控制

功能	通过时间控制其他功能。 定时器控制、实时控制
操作	定时器控制: 设置时间到达后停止 实时控制: 在指定时间开始, 指定时间停止
定时器控制	OFF, 1 s~9999 h 59 m 59 s(1秒单位)
实时控制	OFF, 开始时间和结束时间(1秒单位)

### ▮保持功能

(1) 保持	
功能	停止更新所有测量值的显示,并固定当前显示。 但波形、时钟和峰值超出显示将继续更新。 累积和平均等内部运算将继续进行。 不能与峰值保持功能同时使用。
输出数据	模拟输出和保存数据也会输出保持中的数据。 (但波形输出将继续)
(2) 峰值保持	
功能	按所有测量值的绝对值进行比较,并显示更新为最大值。但波形显示和累积值将继续进行瞬时值显示更新。平均值期间应用最大值到平均后的测量值。不能与保持功能同时使用。
输出数据	峰值保持期间的模拟输出、保存数据将输出峰值保持中的数据。但波形输出将继续。

#### ■运算功能

(1) 整流方式				
功能	选择用于运算视行	选择用于运算视在/无功功率、功率因数的电压/电流值		
运行模式	rms/mean (可针)	对每个接线的电压/电流进行选择)		
(2) 转换比				
功能	设置VT比、CT比,	设置VT比、CT比,并反映在测量值中		
VT(PT)比		每个接线设置 0.00001~9999.99(OFF时设置为1.00000) (VT * CT 超过1.0E+06 无法设置)		
СТ比		每通道设置 0.00001~9999.99(OFF时设置为1.00000) (VT * CT 超过1.0E+06 无法设置)		
(3) 平均(AVG)				
功能	(峰值、累积值、10	执行对包括谐波在内的所有瞬时测量值的平均化。 (峰值、累积值、10 ms数据更新时的谐波数据除外) 数据更新速率设置为1 ms时不执行任何平均化。		
操作模式	OFF/指数化平均/	OFF/指数化平均/移动平均		
	平均次数	FAST	MID	SLOW
	10 ms	0.1 s	0.8 s	5 s
指数平均 响应速度	50 ms	0.5 s	4 s	25 s
	200 ms	2.0 s	16 s	100 s
	数据更新速率为1	输入在0% of range ~ 90% of range变化时,达到最终稳定值±1%的时间。 数据更新速率为10 ms时,谐波数据不会被平均化,但包含在基本测量项目中的谐波数据, 会每隔10 ms使用指数平均系数进行平均。		
	会每隔10 ms使用	指数平均系数进行平均。		



PW4001				
(4) 效率和损耗运算				
功能	在各通道和持	B线的有功功率之间,运算效率η [%]和损耗Loss[W]		
运算项目		的有功功率值(P)、基波有功功率(Pfnd)、电机功率(Pm)、用户自定义运算(UDF)		
可运算数量		效率、损耗各4式		
り足弁奴里	Fixed模式:	4 J.		
模式	输入侧,输出 Auto模式:	输入侧,输出侧设置的项目不因测量值变化而改变,在运算式中的位置固定		
运算公式	Pin=Pin1+ Pout=Pout1 η=100× Po <b>Auto模式:</b> Pin=(输入E Pout=(输出	Fixed模式: Pin(n)和Pout(n)指定运算项目 Pin=Pin1+Pin2+Pin3+Pin4+Pin5 +Pin6 Pout=Pout1+Pout2+Pout3+Pout4+Pout5+Pout6 η=100× Pout / Pin 、Loss= Pin - Pout		
(5) 用户自定义运算				
功能		拿公式来运算设置的基本测量项目的参数数据 置为1 ms时无法进行运算		
运算项目	UDFn=ITEM ITEMn:基本 □:+,-,*,, ITEMn的函数 neg(负号),si	基本测量项目或最大6 位的常数, 共16 项, 运算符为四则运算符 UDFn=ITEM1 □ ITEM2 □ ITEM3 □ ITEM16 ITEMn:基本测量项目(包括UDFn)或至多6位的常数 □:+,-,-,*,/中的任一 ITEMn的函数: neg(负号), sin, cos, tan, abs, log10(常用对数), log(对数), exp, sqrt, asin, acos, atan, sqr UDFn按n的顺序运算, 若选择了n值大于自身的UDFn,则使用上次运算值		
可运算数量	20个(UDF1~	~UDF20)		
最大值设置	Fixed:1.000 Auto:始终显	Fixed/Auto 逐个UDFn设置 Fixed:1.000 n~999.999 T范围内设置 Auto:始终显示前6位 (有效显示范围为0~±999.999 Y)		
UDF名称		多8个ASCII字符		
累积	逐个UDFn设 OFF:显示UI Positive:在L Negative:在 Total:将UDF (有效显示范	OFF/Positive/Negative/Total 逐个UDFn设置 OFF:显示UDFn的运算值 Positive:在UDFn中显示极性(+)的累积值 Negative:在UDFn中显示极性(-)的累积值 Total:将UDFn的运算公式的累积值显示在UDFn中 (有效显示范围为0~±999.999 Y) 累积值超出有效显示范围后将不再累加。		
(6) Δ转换				
功能	Δ-Υ	3P3W3M, 3V3A 接线时使用虚拟中性点将线电压波形转换为相电压波形。 3P4W 接线时,相电压波形转换为线电压波形。 电压有效值等包含谐波的所有电压参数均使用电压进行运算。 然而,峰值过载是根据转换前的值来判断的。		
(7) 功率运算式选择				
` '	\#10\-\**-			
运算公式	TYPE1/TYP TYPE1:PW3 TYPE2:3199 TYPE3:使用	选择运算功率的无功功率、功率因数、功率相位角的运算公式		
(8) 电流传感器相位补	,			
功能	_	。 允传感器的高频相位特性进行补偿		
操作模式	OFF/ON/AU AUTO 可在達	OFF/ON/AUTO(各通道分别设置) AUTO 可在连接带自动识别功能的电流传感器时选择		
补偿值设置	频 率0.1kH 相位差0.000	用频率和相位差设置补偿点 频 率0.1kHz~5000.0kHz(0.1kHz刻度) 相位差0.000 deg~±180.000 deg(0.001 deg刻度) 操作模式为AUTO时,会在连接传感器时自动设置		
最大补偿范围	约60 µs			
(9) 电压探头相位补偿	ŧ .			
功能				
操作模式				
补偿值设置	用频率和相位 频率:0.1 kH	OFF/ON(各通道分别设置)  用频率和相位差设置补偿点 频率: 0.1 kHz~5000.0 kHz(0.1 kHz刻度) 相位差: 0.000 deg~±180.000 deg(0.001 deg刻度)		
最大补偿范围	约60 µs			

日置(上海)测量技术有限公司

所有信息截止至2025年10月03日。 本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。 参数如有变更,恕不另行通知。



### ■显示功能

(1) 接线确认画面	
功能	从选择的测量线类型中,显示接线图和单相以外的接线时的电压电流矢量。 矢量显示正确接线时的范围,可进行接线确认
启动时模式	可选择是否在启动时显示接线确认画面(启动时画面设置)
简易设置	选择每个接线的测量对象,并切换至适当的设置 「50/60 HzJ/「DC/WLTPJ/「PWMJ/「HIGH FREQJ/「GENERAL」
(2) 矢量显示画面	
功能	显示不同接线的矢量图、其电平数值和相位角的数值
显示类型	1矢量:绘制最多4个通道的矢量 2/4 矢量:绘制所选接线的矢量
(3) 数值显示画面	
功能	显示搭载最多4个通道的功率测量值和电机测量值
显示模式	不同接线方式的基本项: 显示通过接线组合后的测量线路与电机的测量值 测量线路包括U/I/P/Integ、Motor的4种类型+1 选择显示: 从所有基本测量项目中选择任意测量项目在任意位置显示为数值 8、16、36、64种显示类型
(4) 谐波显示画面	
功能	在屏幕上显示谐波测量值
显示模式	柱状图显示:显示指定通道的谐波测量项目,最多500次 列表显示:显示指定通道的指定项目数值
(5) 波形显示画面	
功能	显示电压·电流波形,以及电机波形
显示模式	支持全部波形显示, 波形+数值显示, 缩放显示, 光标测量

#### ■趋势图功能

功能	将作为输出项目选中的测量值,按时间序列以图表形式显示。
操作	按下START/STOP键开始/停止绘图 在保持、峰值保持模式下进行显示值的绘图。 按下STOP后,使用DATA RESET键清除绘图数据,在更改时间轴设置时清除绘图数据。
绘图项目	最多8个项目
时间轴	50 ms/div~24 h/div,绘图区域20 div
纵轴	自动缩放(根据时间轴自动调整以适合屏幕显示范围)/手动(用户设置显示最大值和最小值)

### ■数据自动保存功能

功能	每个间隔保存当前的指定测量值。
自动保存控制	OFF/ON
优先保存位置	U盘/内存(容量约15GB) 在自动保存控制ON时选择保存的媒体。 如果没有U盘,则保存在内存中。 保存地址可以在U盘或内存中指定。
保存项目	从包括谐波测量值在内的所有测量值中任意选择 当设置间隔为1ms时,无法自动保存谐波测量值。
时间间隔	OFF/1 ms/10 ms/50 ms/100 ms/200 ms/500 ms/1 s/5 s/10 s/15 s/30 s/1 min/5 min/10 min/15 min/30 min/60 min 但不能设置为低于数据更新速率。
最大保存数据	每个文件约为500 MB(自动分割)×1000个文件。
数据格式	CSV: 测量数据的分隔符为","(逗号), 小数点为"."(句号)。 SSV: 测量数据的分隔符为";"(分号), 小数点为","(逗号)。 BIN: GennectOne可读取的通用文件格式
文件名	从启动日期时间自动生成



### ■数据手动保存功能

▮数据于功保付	F-切能						
(1) 测量数据							
功能	保存按下SAVE键时的测量值 在设置更改或DATA RESET键按下之前将数据输出到同一文件						
保存位置	U盘/内存						
保存项目	从包含谐波测量值的所有测量值中任意选择						
最大保存数据 每个文件500 MB(自动分割)							
数据格式	CSV/SSV						
(2) 波形数据							
功能	以按下波形画面上触屏中 [保存] 键时设置的格式保存波形						
保存位置	U盘/内存						
保存项目	显示在波形画面上的波形数据						
最大保存数据	约400 MB(二进制形式)/约2 GB(文本形式)						
数据格式	CSV/SSV/BIN/MAT						
(3) 画面截图							
功能	保存按下SCREEN SHOT键时的画面 设置列表画面保存功能 添加评论功能 自由绘图功能						
保存位置	U盘/内存/FTP服务器						
保存项目	屏幕数据						
数据格式	PNG						
(4) 设置数据							
功能	在 FILE画面上将各种设置信息保存为设置文件 并且可以在FILE画面上加载已保存的设置文件,恢复设置 但语言设置和通讯设置除外 由于在显示设置列表图像中已插入设置数据,因此可以在图像查看器中打开						
保存位置	U盘/内存/FTP服务器						
保存项目	设置数据						
数据格式	SET SET						
(5) CAN输出设置	数据						
功能	在CAN画面上将数据输出设置保存为DBC 文件						
保存位置	U盘/内存/FTP服务器						
保存项目	输出设置数据						
数据格式	DBC						
(6) 用户自定义运	算式数据						
功能	在UDF界面上将用户自定义的运算公式保存为JSON文件 而且,可加载在UDF界面或FILE界面中保存的JSON文件,恢复运算公式 当加载的运算公式中包含无效的运算项目时(由于选件配置,其他设置而无法选择的项目),将无法运算(显示[])						
保存位置	U盘/内存/FTP服务器						
保存项目	用户自定义运算公式 						
数据格式	JSON						



## ▋其他功能

时钟功能	自动日历、闰年自动识别、24小时制	
实时精度	电源ON时±100 ppm、 电源OFF时±3 s/日内(25°C)	
传感器识别	自动识别连接的电流传感器。 器识别 检测传感器量程、传感器插拔情况,并显示警告对话框。 如果电流传感器有相位补偿数据,则反映补偿值。	
消零功能	选择OFF/ON。 ON的设置:0.01~1.00% of full scale ON时,低于设置值的测量项目将被替换为0。	

### ■一般参数

使用地点	室内使用、污染度 2、海拔高度2000米内				
使用温度范围	-20°C~50°C 80%RH以下(预热后,无结露) 0°C 以下使用时,请提前在0°C~50°C的环境中进行预热。				
存放温度范围	-20°C~50°C 80% RH以下(无结露)				
适用标准	安全性 EN61010 EMC EN 61326 Class A				
抗振性	JIS D 1601:1995 5.3(1)、 1级:乘用车,条件:相当于A级 振动加速度45 m/s²(4.6G)在X方向持续4小时,Y、Z方向持续2小时				
电源	<b>工頻电源</b> 额定电源电压: AC 100 V~240 V(对额定电源电压考虑±10%的电压波动) 额定电源频率: 50 Hz, 60 Hz 预期过渡过电压: 2500 V 最大额定功率: 120 VA 常规消耗功率(参考值): 47 W(条件: 电源电压100 V/60 Hz。所有通道下, 电压800 Vdc、电流200 Adc(CT6834)测量) <b>DC电源(选件)</b> 额定电源电压: DC 10.5 V~28 V(使用温度范围: −20°C~40°C时)、 DC 10.5 V~20 V(使用温度范围: 40°C~50°C时) 最大额定功率: 95 VA				
备用电池寿命	锂电池 约10年(23°C参考值) 备用内容:时钟·设置条件				
体积	361±2(W)×176±2(H)×135±2(D)mm (不含凸起物)				
重量	约4.6 kg(PW4001-o5时)				
产品保修期	3年				

# 可连接的电流传感器及主要参数



#### ■电流传感器 高精度开口型

产品保修期: 3年,精度保证期: 1年(CT6831, CT6830)

产品保修期: 1年,精度保证期: 1年(CT6834, CT6834-01, CT6833, CT6833-01)

型 <b>号</b>		CT6831	CT6830		CT6834, CT6834-01		CT6833, CT6833-01		
外观	NEW	NEW		NEW		NEW		NEW	
额定电流		AC/DC 20 A		AC/DC 2 A	A	AC/DC 500 A	A	C/DC 200 A	
频率带宽		DC∼100 kHz		DC~100 kHz	ı	DC∼50 kHz		C∼50 kHz	
可测导体直径		φ5 mm以下		φ5 mm以下		þ20 mm以下	4	o20 mm以下	
PW4001 组合 电流(I),有功功率(P)	PW4001	精度+传感器单体精度	PW4001	精度+传感器单体精度	DC 45 Hz≤f≤66 Hz	:±0.1%±0.02%* <sup>1</sup> :±0.1%±0.017%* <sup>1</sup>	DC 45 Hz≤f≤66 Hz	:±0.1%±0.02%* <sup>1</sup> :±0.1%±0.017%* <sup>1</sup>	
	DC	:±0.3%±0.10%	DC	:±0.3%±0.10%	DC	:±0.07%±0.01%	DC	:±0.07%±0.01%	
11-2	DC <f≤66 hz<="" td=""><td>:±0.3%±0.01%</td><td>DC<f≤66 hz<="" td=""><td>:±0.3%±0.05%</td><td>DC<f<16 hz<="" td=""><td>:±0.15%±0.01%</td><td>DC<f<16 hz<="" td=""><td>:±0.15%±0.01%</td></f<16></td></f<16></td></f≤66></td></f≤66>	:±0.3%±0.01%	DC <f≤66 hz<="" td=""><td>:±0.3%±0.05%</td><td>DC<f<16 hz<="" td=""><td>:±0.15%±0.01%</td><td>DC<f<16 hz<="" td=""><td>:±0.15%±0.01%</td></f<16></td></f<16></td></f≤66>	:±0.3%±0.05%	DC <f<16 hz<="" td=""><td>:±0.15%±0.01%</td><td>DC<f<16 hz<="" td=""><td>:±0.15%±0.01%</td></f<16></td></f<16>	:±0.15%±0.01%	DC <f<16 hz<="" td=""><td>:±0.15%±0.01%</td></f<16>	:±0.15%±0.01%	
超	66 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.3%±0.02%</td><td>66 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.3%±0.05%</td><td>16 Hz≤f≤66 Hz</td><td>:±0.07%±0.007%</td><td>16 Hz≤f≤66 Hz</td><td>:±0.07%±0.007%</td></f≤500></td></f≤500>	:±0.3%±0.02%	66 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.3%±0.05%</td><td>16 Hz≤f≤66 Hz</td><td>:±0.07%±0.007%</td><td>16 Hz≤f≤66 Hz</td><td>:±0.07%±0.007%</td></f≤500>	:±0.3%±0.05%	16 Hz≤f≤66 Hz	:±0.07%±0.007%	16 Hz≤f≤66 Hz	:±0.07%±0.007%	
传感器单体(振幅)*2	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.5%±0.05%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.5%±0.05%</td><td>66 Hz<f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.07%±0.007%</td><td>66 Hz<f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.07%±0.007%</td></f≤100></td></f≤100></td></f≤1></td></f≤1>	:±0.5%±0.05%	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.5%±0.05%</td><td>66 Hz<f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.07%±0.007%</td><td>66 Hz<f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.07%±0.007%</td></f≤100></td></f≤100></td></f≤1>	:±0.5%±0.05%	66 Hz <f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.07%±0.007%</td><td>66 Hz<f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.07%±0.007%</td></f≤100></td></f≤100>	:±0.07%±0.007%	66 Hz <f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.07%±0.007%</td></f≤100>	:±0.07%±0.007%	
	1 kHz <f≤5 khz<="" td=""><td>:±1.0%±0.10%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>:±1.0%±0.10%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td></f≤500></td></f≤500></td></f≤5></td></f≤5>	:±1.0%±0.10%	1 kHz <f≤5 khz<="" td=""><td>:±1.0%±0.10%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td></f≤500></td></f≤500></td></f≤5>	:±1.0%±0.10%	100 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td></f≤500></td></f≤500>	:±0.1%±0.01%	100 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td></f≤500>	:±0.1%±0.01%	
	5 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>:±5.0%±0.10%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±5.0%±0.10%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.25%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.25%±0.02%</td></f≤1></td></f≤1></td></f≤10></td></f≤10>	:±5.0%±0.10%	5 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>:±5.0%±0.10%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.25%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.25%±0.02%</td></f≤1></td></f≤1></td></f≤10>	:±5.0%±0.10%	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.25%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.25%±0.02%</td></f≤1></td></f≤1>	:±0.25%±0.02%	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.25%±0.02%</td></f≤1>	:±0.25%±0.02%	
	10 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>:±30%±0.10%</td><td>10 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>:±30%±0.10%</td><td>1 kHz<f≤20 khz<="" td=""><td>:±(0.25%×1)%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤20 khz<="" td=""><td>:±(0.25%×1)%±0.02%</td></f≤20></td></f≤20></td></f≤100></td></f≤100>	:±30%±0.10%	10 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>:±30%±0.10%</td><td>1 kHz<f≤20 khz<="" td=""><td>:±(0.25%×1)%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤20 khz<="" td=""><td>:±(0.25%×1)%±0.02%</td></f≤20></td></f≤20></td></f≤100>	:±30%±0.10%	1 kHz <f≤20 khz<="" td=""><td>:±(0.25%×1)%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤20 khz<="" td=""><td>:±(0.25%×1)%±0.02%</td></f≤20></td></f≤20>	:±(0.25%×1)%±0.02%	1 kHz <f≤20 khz<="" td=""><td>:±(0.25%×1)%±0.02%</td></f≤20>	:±(0.25%×1)%±0.02%	
共模抑制比CMRR	140dB以上(DC~100Hz) 130 dB以上(100 Hz~1 kHz) (对输出电压的影响/共模电压)		140dB以上(DC~100Hz) 130 dB以上(100 Hz~1 kHz) (对输出电压的影响/共模电压)		150 dB以上(DC~1 kHz) 130 dB以上(1 kHz~10 kHz) 120dB以上(10 kHz~50 kHz) (对输出电压的影响/共模电压)		150 dB以上(DC~1 kHz) 130 dB以上(1 kHz~10 kHz) 120dB以上(10 kHz~50 kHz) (对输出电压的影响/共模电压)		
频率降额	T <sub>A</sub> : 周围温度 30 A (+40°C ₹ T <sub>A</sub> C+85°C) 20 A (+40°C ₹ T <sub>A</sub> C+85°C)		77: 周島温度 10 3 A (-40°C< 7×4 + 50°C) 1 2 A (-40°C< 7×5 + 55°C) 1 1 10 100 1k 10k 100k DC Frequency [Hz]		B 800  Derating (1 minute)  De		Section   Sect		
输出电压 0.1 V/A(=2 V/20 A)		1 V/A(=2 V/20 A)	1 V/A		4 mV/A		10 mV/A		
使用温湿度范围*3		传感器部分: −40°C~85°C,80% RH以下 转接盒: −25°C~50°C,80% RH以下		传感器部分: −40°C~85°C,80% RH以下 转接盒: −25°C~50°C,80% RH以下		传感器部分,连接线:-40℃~85℃,80% RH以下 转接盒:-25℃~50℃,80% RH以下		传感器部分,连接线: -40°℃~85°℃,80% RH以下 转接盒: -25°℃~50°℃,80% RH以下	
存放温湿度范围*3		遂器部分+转接盒: ~50℃,80% RH以下	传感器部分+转接盒: -25℃~50℃,80% RH以下			传感器部分+转接盒: −25°C~50°C,80% RH以下		传感器部分+转接盒: -25°C~50°C,80% RH以下	
适用标准	安全性: EN	N 61010, EMC: EN 61326	安全性: EN	161010, EMC: EN 61326	安全性: EN	安全性:EN 61010,EMC:EN 61326		61010, EMC: EN 61326	
线长		n(传感器一转接盒间) (转接盒一输出连接器间)		约4 m(传感器一转接盒间) 约0.2 m(转接盒—输出连接器间)		CT6834: 约5 m(含转接盒) CT6834-ot: 约10 m(含转接盒)		CT6833: 约5 m(含转接盒) CT6833-o1: 约10 m(含转接盒)	
体积	转接盒: 约80 \	5 W mm×23.4 H mm×14.2 D mm W mm×20 H mm×26.5 D mm 含凸起部分和连接线)	传感器部分: 约76.5 W mm×23.4 H mm×14.2 D mm 转接盒: 约80 W mm×20 H mm×26.5 D mm (不含凸起部分和连接线)		传感器部分: 约149 W mm×46 H mm×16.5 D mm 转接盒: 约126 W mm×57 H mm×20.5 D mm (不含凸起部分和连接线)		传感器部分: 约149 W mm×46 H mm×16.5 D mm 转接盒: 约126 W mm×57 H mm×20.5 D mm (不含凸起部分和连接线)		
重量		约160 g		约160 g	CT6834: 约50	00 g,CT6834-01:约710 g	CT6833:约50	0 g,CT6833-01:约710 g	

\*1: ±(% of reading+% of range), range为PW4001的量程 \*2: ±(% of reading+% of full scale), full scale为电流传感器额定 \*3: 无结露

日置(上海)测量技术有限公司

所有信息截止至2025年10月03日。

本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。

# 可连接的电流传感器及主要参数



19

#### ■电流传感器 高精度开口型

产品保修期・	3年	精度保证期:	1 任

#II P	ОТ		O.T.	COAFA	OT/	20444	OTO	20404	OTO	2044 A	
型号	CI	6846A	CIO	6845A	CIE	844A	CIO	843A	CIE	841A	
外观		-									
额定电流	AC/E	OC 1000 A	AC/D	OC 500 A	AC/D	C 500 A	AC/D0	C 200 A	AC/E	OC 20 A	
频率带宽	DC~	~100 kHz	DC~	∕200 kHz	DC~	500 kHz	DC~	700 kHz	DC^	-2 MHz	
可测导体直径	ф50	) mm以下	ф50	mm以下	ф20	mm以下	ф20 г	mm以下	ф20 і	mm以下	
PW4001组合*1	DC	: ±0.23%±0.03%	DC	: ±0.23%±0.03%	DC	: ±0.23%±0.03%	DC	: ±0.23%±0.03%	DC	: ±0.23%±0.06%	
电流(I),有功功率(P)	45 Hz≤f≤66 Hz	: ±0.23%±0.02%	45 Hz≤f≤66 Hz	: ±0.23%±0.02%	45 Hz≤f≤66 Hz	: ±0.23%±0.02%	45 Hz≤f≤66 Hz	: ±0.23%±0.02%	45 Hz≤f≤66 Hz	: ±0.23%±0.02%	
	DC	: ±0.2%±0.02%	DC	: ±0.2%±0.02%	DC	: ±0.2%±0.02%	DC	: ±0.2%±0.02%	DC	: ±0.2%±0.05%	
	DC <f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td><td>DC<f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td><td>DC<f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td><td>DC<f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td><td>DC<f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td></f≤100></td></f≤100></td></f≤100></td></f≤100></td></f≤100>	: ±0.2%±0.01%	DC <f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td><td>DC<f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td><td>DC<f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td><td>DC<f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td></f≤100></td></f≤100></td></f≤100></td></f≤100>	: ±0.2%±0.01%	DC <f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td><td>DC<f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td><td>DC<f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td></f≤100></td></f≤100></td></f≤100>	: ±0.2%±0.01%	DC <f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td><td>DC<f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td></f≤100></td></f≤100>	: ±0.2%±0.01%	DC <f≤100 hz<="" td=""><td>: ±0.2%±0.01%</td></f≤100>	: ±0.2%±0.01%	
	100 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td></f≤500></td></f≤500></td></f≤500></td></f≤500></td></f≤500>	: ±0.5%±0.02%	100 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td></f≤500></td></f≤500></td></f≤500></td></f≤500>	: ±0.3%±0.02%	100 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td></f≤500></td></f≤500></td></f≤500>	: ±0.3%±0.02%	100 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td></f≤500></td></f≤500>	: ±0.3%±0.02%	100 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>: ±0.3%±0.02%</td></f≤500>	: ±0.3%±0.02%	
超	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td></f≤1></td></f≤1></td></f≤1></td></f≤1></td></f≤1>	: ±1.0%±0.02%	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td></f≤1></td></f≤1></td></f≤1></td></f≤1>	: ±0.5%±0.02%	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td></f≤1></td></f≤1></td></f≤1>	: ±0.5%±0.02%	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td></f≤1></td></f≤1>	: ±0.5%±0.02%	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>: ±0.5%±0.02%</td></f≤1>	: ±0.5%±0.02%	
#	1 kHz <f≤5 khz<="" td=""><td>: ±2.0%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td></f≤5></td></f≤5></td></f≤5></td></f≤5></td></f≤5>	: ±2.0%±0.02%	1 kHz <f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td></f≤5></td></f≤5></td></f≤5></td></f≤5>	: ±1.0%±0.02%	1 kHz <f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td></f≤5></td></f≤5></td></f≤5>	: ±1.0%±0.02%	1 kHz <f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td></f≤5></td></f≤5>	: ±1.0%±0.02%	1 kHz <f≤5 khz<="" td=""><td>: ±1.0%±0.02%</td></f≤5>	: ±1.0%±0.02%	
传感器单体(振幅)*2	5 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.02%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td></f≤10></td></f≤10></td></f≤10></td></f≤10></td></f≤10>	: ±5.0%±0.02%	5 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td></f≤10></td></f≤10></td></f≤10></td></f≤10>	: ±1.5%±0.02%	5 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td></f≤10></td></f≤10></td></f≤10>	: ±1.5%±0.02%	5 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td></f≤10></td></f≤10>	: ±1.5%±0.02%	5 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>: ±1.5%±0.02%</td></f≤10>	: ±1.5%±0.02%	
	10 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>: ±30%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤20 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>: ±2.0%±0.02%</td></f≤50></td></f≤50></td></f≤50></td></f≤20></td></f≤50>	: ±30%±0.02%	10 kHz <f≤20 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>: ±2.0%±0.02%</td></f≤50></td></f≤50></td></f≤50></td></f≤20>	: ±5.0%±0.02%	10 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>: ±2.0%±0.02%</td></f≤50></td></f≤50></td></f≤50>	: ±5.0%±0.02%	10 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>: ±2.0%±0.02%</td></f≤50></td></f≤50>	: ±5.0%±0.02%	10 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>: ±2.0%±0.02%</td></f≤50>	: ±2.0%±0.02%	
	-	1 -	20 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>: ±10%±0.05%</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>: ±15%±0.05%</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>: ±10%±0.05%</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.05%</td></f≤100></td></f≤100></td></f≤100></td></f≤50>	: ±10%±0.05%	50 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>: ±15%±0.05%</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>: ±10%±0.05%</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.05%</td></f≤100></td></f≤100></td></f≤100>	: ±15%±0.05%	50 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>: ±10%±0.05%</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.05%</td></f≤100></td></f≤100>	: ±10%±0.05%	50 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>: ±5.0%±0.05%</td></f≤100>	: ±5.0%±0.05%	
	-	1 +	50 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>: ±30%±0.05%</td><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>: ±30%±0.05%</td><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>: ±15%±0.05%</td><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>: ±10%±0.05%</td></f≤300></td></f≤300></td></f≤300></td></f≤100>	: ±30%±0.05%	100 kHz <f≤300 khz<="" td=""><td>: ±30%±0.05%</td><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>: ±15%±0.05%</td><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>: ±10%±0.05%</td></f≤300></td></f≤300></td></f≤300>	: ±30%±0.05%	100 kHz <f≤300 khz<="" td=""><td>: ±15%±0.05%</td><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>: ±10%±0.05%</td></f≤300></td></f≤300>	: ±15%±0.05%	100 kHz <f≤300 khz<="" td=""><td>: ±10%±0.05%</td></f≤300>	: ±10%±0.05%	
	-	1 -	-	1 -	-	1 -	300 kHz <f≤500 khz<="" td=""><td>: ±30%±0.05%</td><td>300 kHz<f≤500 khz<="" td=""><td>: ±15%±0.05%</td></f≤500></td></f≤500>	: ±30%±0.05%	300 kHz <f≤500 khz<="" td=""><td>: ±15%±0.05%</td></f≤500>	: ±15%±0.05%	
	-	1 -	-	1 -	-	1 -	-	1 -	500 kHz <f<1 mhz<="" td=""><td>: ±30%±0.05%</td></f<1>	: ±30%±0.05%	
共模抑制比CMRR	150 dB以上(DC~1 kHz) 130 dB以上(1 kHz~10 kHz) 100 dB以上(10 kHz~50 kHz) (对输出电压的影响/共模电压)		150 dB以上(DC~1 kHz) 130 dB以上(1 kHz~10 kHz) 100 dB以上(10 kHz~100 kHz) (对输出电压的影响/共模电压)		150 dB以上(DC~1 kHz) 135 dB以上(1 kHz~10 kHz) 120 dB以上(10 kHz~100 kHz) 100 dB以上(100 kHz~300 kHz) (对输出电压的影响/共模电压)		150 dB以上(DC~1 kHz) 135 dB以上(1 kHz~10 kHz) 115 dB以上(10 kHz~100 kHz) 95 dB以上(100 kHz~500 kHz) (对输出电压的影响/共模电压)		140 dB以上(DC~1 kHz) 125 dB以上(1 kHz~10 kHz) 100 dB以上(10 kHz~100 kHz) 80 dB以上(100 kHz~1 MHz) (对输出电压的影响/共模电压)		
线性误差(typical) ±20 ppm		:20 ppm	±20 ppm		±20 ppm		±20 ppm		±20 ppm		
频率降额	1000   1000	min.) Inferiousis 100 to 100k 1M Frequency PLG	100 A	tinuous)	## 500 ## 770 A ## 77	nuous)		00 1k 10k 100k 1h	50 40 A 40	00 1k 10k 100k 1	
输出电压	2 mV/A(	=2 V/1000 A)	4 mV/A(=	=2 V/500 A)	4 mV/A(=	=2 V/500 A)	10 mV/A(=	=2 V/200 A)	100 mV/A	(=2 V/20 A)	
使用温湿度范围*3	-40°C∼85	5°C,80% RH以下	−40°C~85°	°C,80% RH以下	−40°C~85°	C,80% RH以下	-40°C∼85°0	C,80% RH以下	−40°C~85°	C,80% RH以下	
存放温湿度范围*3	−40°C~85	5°C,80% RH以下	−40°C~85°	°C,80% RH以下	−40°C~85°	C,80% RH以下	−40°C~85°C	C,80% RH以下	−40°C~85°	C,80% RH以下	
耐压	灵敏度电流1 mA	C 4260 V A, 50 Hz/60 Hz, 1分钟 接线输出端子间	灵敏度电流1 mA	4260 V ,50 Hz/60 Hz,1分钟 经线输出端子间	灵敏度电流1 mA	4260 V 50 Hz/60 Hz, 1分钟 线输出端子间	灵敏度电流1 mA,	4260 V 50 Hz/60 Hz,1分钟 线输出端子间	灵敏度电流1 mA,	4260 V 50 Hz/60 Hz, 1分钟 线输出端子间	
适用标准	安全性:EN 610	010, EMC: EN 61326	安全性:EN 610	10, EMC: EN 61326	安全性: EN 610	0, EMC: EN 61326	安全性:EN 6101	0, EMC: EN 61326	安全性:EN 6101	0, EMC: EN 61326	
线长	1	约3 m	至	∮3 m	松	3 m	约	]3 m	丝	]3 m	
	∜1238 W mm X 1	116 H mm×35 D mm	约238 W mm×1	16 H mm×35 D mm	约153 W mm×6	7 H mm×25 D mm		7 H mm×25 D mm		7 H mm×25 D mm	
体积		部分和连接线)		部分和连接线)	(不含凸起音	部分和连接线)	(不含凸起音	邓分和连接线)	(不含凸起音	部分和连接线)	

\*1: ±(% of reading+% of range), range为PW4001的量程 \*2: ±(% of reading+% of full scale), full scale为电流传感器额定 \*3: 无结露

日置(上海)测量技术有限公司

所有信息截止至2025年10月03日。 本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。



### ■ 电流传感器 高精度闭口型

型号	CT6877A, CT6877A-1		CT6876A, CT6876A-1		CT6904A		CT6875A, CT6875A-1		
外观									
额定电流	AC	C/DC 2000 A	AC	C/DC 1000 A	A	C/DC 500 A	A	C/DC 500 A	
频率带宽		0C∼1 MHz	CT687	6A:DC~1.5 MHz	CT690	04A:DC~4 MHz	CT687	'5A:DC∼2 MHz	
グベ <del>ー</del> 中 処		- 1 101112	CT6876	A-1:DC~1.2 MHz	CT6904	4A-1:DC~2 MHz	CT6875	A-1:DC~1.5 MHz	
可测导体直径	ф	80 mm以下	¢	36 mm以下	ф	32 mm以下	¢	36 mm以下	
PW4001组合*1	DC	:±0.07%±0.018%	DC	:±0.07%±0.018%	DC	:±0.055%±0.017%	DC	:±0.07%±0.018%	
电流(I),有功功率(P)	45 Hz≤f≤66 Hz	:±0.07%±0.018%	45 Hz≤f≤66 Hz	:±0.07%±0.018%	45 Hz≤f≤66 Hz	:±0.05%±0.017%	45 Hz≤f≤66 Hz	:±0.07%±0.018%	
	DC	:±0.04%±0.008%	DC	:±0.04%±0.008%	DC	:±0.025%±0.007%	DC	:±0.04%±0.008%	
	DC <f<16 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td><td>DC<f<16 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td><td>DC<f<16 hz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td><td>DC<f<16 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td></f<16></td></f<16></td></f<16></td></f<16>	:±0.1%±0.02%	DC <f<16 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td><td>DC<f<16 hz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td><td>DC<f<16 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td></f<16></td></f<16></td></f<16>	:±0.1%±0.02%	DC <f<16 hz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td><td>DC<f<16 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td></f<16></td></f<16>	:±0.2%±0.02%	DC <f<16 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td></f<16>	:±0.1%±0.02%	
	16 Hz≤f<45 Hz	:±0.05%±0.01%	16 Hz≤f<45 Hz	:±0.05%±0.01%	16 Hz≤f<45 Hz	:±0.1%±0.02%	16 Hz≤f<45 Hz	:±0.05%±0.01%	
	45 Hz≤f≤66 Hz	:±0.04%±0.008%	45 Hz≤f≤66 Hz	:±0.04%±0.008%	45 Hz≤f≤65 Hz	:±0.02%±0.007%	45 Hz≤f≤66 Hz	:±0.04%±0.008%	
極区	66 Hz <f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td><td>66 Hz<f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td><td>65 Hz<f≤850 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.007%</td><td>66 Hz<f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td></f≤100></td></f≤850></td></f≤100></td></f≤100>	:±0.05%±0.01%	66 Hz <f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td><td>65 Hz<f≤850 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.007%</td><td>66 Hz<f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td></f≤100></td></f≤850></td></f≤100>	:±0.05%±0.01%	65 Hz <f≤850 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.007%</td><td>66 Hz<f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td></f≤100></td></f≤850>	:±0.05%±0.007%	66 Hz <f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td></f≤100>	:±0.05%±0.01%	
<b>製</b>	100 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td><td>850 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td></f≤500></td></f≤1></td></f≤500></td></f≤500>	:±0.1%±0.02%	100 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td><td>850 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td></f≤500></td></f≤1></td></f≤500>	:±0.1%±0.02%	850 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td></f≤500></td></f≤1>	:±0.1%±0.01%	100 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.02%</td></f≤500>	:±0.1%±0.02%	
传感器单体(振幅)*2	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>:±0.4%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td></f≤1></td></f≤5></td></f≤1></td></f≤1>	:±0.2%±0.02%	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>:±0.4%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td></f≤1></td></f≤5></td></f≤1>	:±0.2%±0.02%	1 kHz <f≤5 khz<="" td=""><td>:±0.4%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td></f≤1></td></f≤5>	:±0.4%±0.02%	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td></f≤1>	:±0.2%±0.02%	
	1 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.5%±0.02%*4</td><td>1 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.5%±0.02%*4</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.4%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.4%±0.02%*<sup>4</sup></td></f≤10></td></f≤10></td></f≤10></td></f≤10>	:±0.5%±0.02%*4	1 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.5%±0.02%*4</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.4%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.4%±0.02%*<sup>4</sup></td></f≤10></td></f≤10></td></f≤10>	:±0.5%±0.02%*4	5 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.4%±0.02%</td><td>1 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.4%±0.02%*<sup>4</sup></td></f≤10></td></f≤10>	:±0.4%±0.02%	1 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.4%±0.02%*<sup>4</sup></td></f≤10>	:±0.4%±0.02%* <sup>4</sup>	
	10 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>:±1.5%±0.05%*4</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>:±2%±0.05%*4</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>:±1.5%±0.05%*4</td></f≤50></td></f≤50></td></f≤50></td></f≤50>	:±1.5%±0.05%*4	10 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>:±2%±0.05%*4</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>:±1.5%±0.05%*4</td></f≤50></td></f≤50></td></f≤50>	:±2%±0.05%*4	10 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>:±1.5%±0.05%*4</td></f≤50></td></f≤50>	:±1%±0.02%	10 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>:±1.5%±0.05%*4</td></f≤50>	:±1.5%±0.05%*4	
	50 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>:±2.5%±0.05%*4</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>:±3%±0.05%*4</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>:±1%±0.05%*5</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>:±2.5%±0.05%*4</td></f≤100></td></f≤100></td></f≤100></td></f≤100>	:±2.5%±0.05%*4	50 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>:±3%±0.05%*4</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>:±1%±0.05%*5</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>:±2.5%±0.05%*4</td></f≤100></td></f≤100></td></f≤100>	:±3%±0.05%*4	50 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>:±1%±0.05%*5</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>:±2.5%±0.05%*4</td></f≤100></td></f≤100>	:±1%±0.05%*5	50 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>:±2.5%±0.05%*4</td></f≤100>	:±2.5%±0.05%*4	
	100 kHz <f≤700 khz<="" td=""><td>:±(0.025×f)%±0.05%*4</td><td>100 kHz<f≤1 mhz<="" td=""><td>100 kHz<f≤1 mhz<="" td=""><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>:±2%±0.05%*5</td><td>100 kHz<f≤1 mhz<="" td=""><td>:±(0.025×f kHz)%±0.05%*</td></f≤1></td></f≤300></td></f≤1></td></f≤1></td></f≤700>	:±(0.025×f)%±0.05%*4	100 kHz <f≤1 mhz<="" td=""><td>100 kHz<f≤1 mhz<="" td=""><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>:±2%±0.05%*5</td><td>100 kHz<f≤1 mhz<="" td=""><td>:±(0.025×f kHz)%±0.05%*</td></f≤1></td></f≤300></td></f≤1></td></f≤1>	100 kHz <f≤1 mhz<="" td=""><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>:±2%±0.05%*5</td><td>100 kHz<f≤1 mhz<="" td=""><td>:±(0.025×f kHz)%±0.05%*</td></f≤1></td></f≤300></td></f≤1>	100 kHz <f≤300 khz<="" td=""><td>:±2%±0.05%*5</td><td>100 kHz<f≤1 mhz<="" td=""><td>:±(0.025×f kHz)%±0.05%*</td></f≤1></td></f≤300>	:±2%±0.05%*5	100 kHz <f≤1 mhz<="" td=""><td>:±(0.025×f kHz)%±0.05%*</td></f≤1>	:±(0.025×f kHz)%±0.05%*	
	-	: -	-	: -	300 kHz <f≤1 mhz<="" td=""><td>:±5%±0.05%*5</td><td>-</td><td>: -</td></f≤1>	:±5%±0.05%*5	-	: -	
共模抑制比CMRR	140 dB以上(50 Hz/60 Hz) 120 dB以上(100 kHz) (对输出电压的影响/共模电压)		140 dB以上(50 Hz/60 Hz) 120 dB以上(100 kHz) (对输出电压的影响/共模电压)		140 dB以上(50 Hz/60 Hz) 120 dB以上(100 kHz) (对输出电压的影响/共模电压)		140 dB以上(50 Hz/60 Hz) 120 dB以上(100 kHz) (对输出电压的影响/共模电压)		
线性误差(typical)	±10 ppm		±5 ppm		±5 ppm		±5 ppm		
偏移误差(typical)	±5 ppm		±5 ppm		±10 ppm		±5 ppm		
(DC)±15 ppm, (10~100 Hz)±0.01%, (100~1 kHz)±0.04%, (1 k~10 kHz)±0.25%, (10 k~100 kHz)±1%, (100 k~300 kHz)±2%, (300 k~700 kHz)±10%		(DC)±10 ppm, (10~100 Hz)±0.005%, (100~1 kHz)±0.03%, (1 k~10 kHz)±0.2% (10 k~100 kHz)±1%, (100 k~300 kHz)±3%, (300 k~1 MHz)±15%		-		(DC)±10 ppm, (10~100 Hz)±0.005%, (100~1 kHz)±0.02%, (1 k~20 kHz)±0.08%, (20 k~100 kHz)±0.5%, (100 k~300 kHz)±1%, (300 k~1 MHz)±5%			
频率降额	10		100		1 10 100 1 100 1 100 1 10M 10M 10M 10M Frequency (M2)		20 100 100 100 11 100 100 1M 1		
输出电压	1 mV//	A(=2 V/2000 A)	2 mV/	A(=2 V/1000 A)	4 mV/	/A(=2 V/500 A)	4 mV	/A(=2 V/500 A)	
使用温湿度范围*3	-40°C∼	85°C,80% RH以下	−40°C~	/85°C,80% RH以下	−10°C~	50°C,80% RH以下	−40°C~	85°C,80% RH以下	
存放温湿度范围*3	-40°C∼	85°C,80% RH以下	−40°C~	/85°C,80% RH以下	−20°C~	60°C,80% RH以下	-40°C∼	85°C,80% RH以下	
对地最大额定电压		00 V CAT III 杰过电压8000 V		000 V CAT III 法态过电压8000 V	1000 V CAT III 预期瞬态过电压8000 V			1000 V CAT III 预期瞬态过电压8000 V	
		1010, EMC: EN 61326		61010, EMC: EN 61326	******	61010, EMC: EN 61326		1010, EMC: EN 61326	
线长	CT6	877A:约3 m, 377A-1:约10 m	СТ	5876A:约3 m, 376A-1:约10 m	CT6904A	CT6904A:约3 m(含转接盒) CT6904A-1:约10 m(含转接盒)		8875A:约3 m, 875A-1:约10 m	
 体积	约229 W mm>	〈232 H mm×112 D mm 込起部分、连接线)	约160 W mm	×112 H mm×50 D mm 込起部分、连接线)	约139 W mm	× 120 H mm×52 D mm 込起部分、连接线)	约160 W mm	×112 H mm×50 D mm 込起部分、连接线)	
重量	СТ	5877A:约5 kg 77A-1:约5.3 kg	CT6	876A:约970 g 76A-1:约1300 g	CT69	1004A:约1.05 kg 04A-1:约1.35 kg	CT6	875A:约800 g 75A-1:约1100 g	

\*1: ±(% of reading+% of range), range为PW4001的量程 \*2: ±(% of reading+% of full scale), full scale为电流传感器额定 \*3: 无结露 \*4: CT6877A-1在1 kHz<f≤700 kHz, CT6876A-1/CT6875A-1在1 kHz<f≤1 MHz的振幅精度加算±(0.005×f [kHz])% of reading \*5: CT6904A-3, CT6904A-1在50 kHz<f≤1 MHz的振幅精度加算±(0.015×f)% of reading

日置(上海)测量技术有限公司

所有信息截止至2025年10月03日。

本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。

# 可连接的电流传感器及主要参数



#### ■电流传感器 高精度闭口型

		产品保修期:	3年	精度保证期:	1年
--	--	--------	----	--------	----

型号		CT60	72 CT6072 ~	0.	T6062 o=	СТСО	72 CT6072 ~	产品保修期: 3年 精度保证期:		
型号		C168	73, CT6873-01	CT6863-05		C168	72, CT6872-01	CT6862-05		
外观										
须定	三电流	A	C/DC 200 A	AC	C/DC 200 A	A	AC/DC 50 A	A	C/DC 50 A	
须琌	工	D	C~10 MHz	DC	~500 kHz	С	0C∼10 MHz	D	C∼1 MHz	
可测	导体直径	ф	24 mm以下	ф2	24 mm以下	¢	024 mm以下	ф2	24 mm以下	
	PW4001 组合 <sup>*1</sup> 电流(I),有功功率(P)	DC 45 Hz≤f≤66 Hz	: ±0.06% ±0.012% : ±0.06% ±0.017%	PW4001精	度+传感器单体精度	DC 45 Hz≤f≤66 Hz	:±0.06%±0.012% :±0.06%±0.017%	PW4001精	度+传感器单体精度	
		DC	:±0.03%±0.002%	DC	:±0.05%±0.01%	DC	:±0.03%±0.002%	DC	:±0.05%±0.01%	
		DC <f≤16 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>DC<f≤16 hz<="" td=""><td>:±0.10%±0.02%</td><td>DC<f≦16 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>DC<f≤16 hz<="" td=""><td>:±0.10%±0.02%</td></f≤16></td></f≦16></td></f≤16></td></f≤16>	:±0.1%±0.01%	DC <f≤16 hz<="" td=""><td>:±0.10%±0.02%</td><td>DC<f≦16 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>DC<f≤16 hz<="" td=""><td>:±0.10%±0.02%</td></f≤16></td></f≦16></td></f≤16>	:±0.10%±0.02%	DC <f≦16 hz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>DC<f≤16 hz<="" td=""><td>:±0.10%±0.02%</td></f≤16></td></f≦16>	:±0.1%±0.01%	DC <f≤16 hz<="" td=""><td>:±0.10%±0.02%</td></f≤16>	:±0.10%±0.02%	
		16 Hz <f≤45 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td><td>16 Hz<f≤400 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td><td>16 Hz<f≤45 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td><td>16 Hz<f≤400 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td></f≤400></td></f≤45></td></f≤400></td></f≤45>	:±0.05%±0.01%	16 Hz <f≤400 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td><td>16 Hz<f≤45 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td><td>16 Hz<f≤400 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td></f≤400></td></f≤45></td></f≤400>	:±0.05%±0.01%	16 Hz <f≤45 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td><td>16 Hz<f≤400 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td></f≤400></td></f≤45>	:±0.05%±0.01%	16 Hz <f≤400 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td></f≤400>	:±0.05%±0.01%	
		45 Hz <f≤66 hz<="" td=""><td>:±0.03%±0.007%</td><td>400 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td><td>45 Hz<f≤66 hz<="" td=""><td>:±0.03%±0.007%</td><td>400 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td></f≤1></td></f≤66></td></f≤1></td></f≤66>	:±0.03%±0.007%	400 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td><td>45 Hz<f≤66 hz<="" td=""><td>:±0.03%±0.007%</td><td>400 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td></f≤1></td></f≤66></td></f≤1>	:±0.2%±0.02%	45 Hz <f≤66 hz<="" td=""><td>:±0.03%±0.007%</td><td>400 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td></f≤1></td></f≤66>	:±0.03%±0.007%	400 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td></f≤1>	:±0.2%±0.02%	
ř		66 Hz <f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.04%±0.01%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>:±0.7%±0.02%</td><td>66 Hz<f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.04%±0.01%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>:±0.7%±0.02%</td></f≤5></td></f≤100></td></f≤5></td></f≤100>	:±0.04%±0.01%	1 kHz <f≤5 khz<="" td=""><td>:±0.7%±0.02%</td><td>66 Hz<f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.04%±0.01%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>:±0.7%±0.02%</td></f≤5></td></f≤100></td></f≤5>	:±0.7%±0.02%	66 Hz <f≤100 hz<="" td=""><td>:±0.04%±0.01%</td><td>1 kHz<f≤5 khz<="" td=""><td>:±0.7%±0.02%</td></f≤5></td></f≤100>	:±0.04%±0.01%	1 kHz <f≤5 khz<="" td=""><td>:±0.7%±0.02%</td></f≤5>	:±0.7%±0.02%	
<b>郵</b>	传感器单体(振幅)*2	100 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.05%±0.01%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.06%±0.01%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td></f≤10></td></f≤500></td></f≤10></td></f≤500>	:±0.05%±0.01%	5 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td><td>100 Hz<f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.06%±0.01%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td></f≤10></td></f≤500></td></f≤10>	:±1%±0.02%	100 Hz <f≤500 hz<="" td=""><td>:±0.06%±0.01%</td><td>5 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td></f≤10></td></f≤500>	:±0.06%±0.01%	5 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td></f≤10>	:±1%±0.02%	
	` '	500 Hz <f≤3 khz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>:±2%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td></f≤50></td></f≤1></td></f≤50></td></f≤3>	:±0.1%±0.01%	10 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>:±2%±0.02%</td><td>500 Hz<f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td></f≤50></td></f≤1></td></f≤50>	:±2%±0.02%	500 Hz <f≤1 khz<="" td=""><td>:±0.1%±0.01%</td><td>10 kHz<f≤50 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td></f≤50></td></f≤1>	:±0.1%±0.01%	10 kHz <f≤50 khz<="" td=""><td>:±1%±0.02%</td></f≤50>	:±1%±0.02%	
		3 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.2%±0.02%</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>:±5%±0.05%</td><td>1 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.15%±0.02%</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>:±2%±0.05%</td></f≤100></td></f≤10></td></f≤100></td></f≤10>	:±0.2%±0.02%	50 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>:±5%±0.05%</td><td>1 kHz<f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.15%±0.02%</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>:±2%±0.05%</td></f≤100></td></f≤10></td></f≤100>	:±5%±0.05%	1 kHz <f≤10 khz<="" td=""><td>:±0.15%±0.02%</td><td>50 kHz<f≤100 khz<="" td=""><td>:±2%±0.05%</td></f≤100></td></f≤10>	:±0.15%±0.02%	50 kHz <f≤100 khz<="" td=""><td>:±2%±0.05%</td></f≤100>	:±2%±0.05%	
		10 k Hz <f≤1 mhz<="" td=""><td>:±(0.018×f kHz)%±0.05%</td><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>:±10%±0.05%</td><td>10 k Hz<f≤1 mhz<="" td=""><td>:±(0.012×f kHz)%±0.05%</td><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>:±5%±0.05%</td></f≤300></td></f≤1></td></f≤300></td></f≤1>	:±(0.018×f kHz)%±0.05%	100 kHz <f≤300 khz<="" td=""><td>:±10%±0.05%</td><td>10 k Hz<f≤1 mhz<="" td=""><td>:±(0.012×f kHz)%±0.05%</td><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>:±5%±0.05%</td></f≤300></td></f≤1></td></f≤300>	:±10%±0.05%	10 k Hz <f≤1 mhz<="" td=""><td>:±(0.012×f kHz)%±0.05%</td><td>100 kHz<f≤300 khz<="" td=""><td>:±5%±0.05%</td></f≤300></td></f≤1>	:±(0.012×f kHz)%±0.05%	100 kHz <f≤300 khz<="" td=""><td>:±5%±0.05%</td></f≤300>	:±5%±0.05%	
		-	: -	300 kHz <f≤500 khz<="" td=""><td>:±30%±0.05%</td><td>-</td><td>: -</td><td>300 k Hz<f≤700 khz<="" td=""><td>:±10%±0.05%</td></f≤700></td></f≤500>	:±30%±0.05%	-	: -	300 k Hz <f≤700 khz<="" td=""><td>:±10%±0.05%</td></f≤700>	:±10%±0.05%	
		-	: -	-	: -	-	: -	700 kHz <f<1 mhz<="" td=""><td>:±30%±0.05%</td></f<1>	:±30%±0.05%	
共模抑制比CMRR*3		150 dB以上(DC~1 kHz) 140 dB以上(1 kHz~10 kHz) 120 dB以上(10 kHz~100 kHz) 100 dB以上(100 kHz~1 MHz) (对输出电压的影响/共模电压)		0.05%f.s.以下 (1000 V rms, DC~100 Hz)		140 dB以上(1 kHz~10 kHz) 120 dB以上(10 kHz~100 kHz) 100 dB以上(100 kHz~1 MHz) (对输出电压的影响/共模电压) ±2 ppm		0.05%f.s.以下 (1000 V rms, DC∼100 Hz)		
线性误差(typical)		±2 ppm		-				-		
丽杉	多误差(typical)	±5 ppm		-		±5 ppm (DC)±7 ppm, (10~100 Hz)±0.005%,		-		
振幅误差(typical)		(DC)±7 ppm, (10~500 Hz)±0.005%, (500~3 kHz)±0.01%, (3 k~30 kHz)±0.1%, (30 k~100 kHz)±0.4%, (100 k~400 kHz)±1%, (400 k~1 MHz)±3%		-		(100~1 kHz)±0.01%, (1 k~50 kHz)±0.1%, (50 k~100 kHz)±0.3%, (100 k~300 kHz)±1%, (300 k~1 MHz)±3%		-		
频率降额		00   00   00   00   00   00   00   0		0 DC 1 10 100 1k 10k 10M 1M Frequency [tt]		100 A		100 100 100 100 100 100 100 100 100 100		
输出电压 10 mV/A(=2 V/200 A)		7/A(=2 V/200 A)	10 mV/	/A(=2 V/200 A)	40 mV/A(=2 V/50 A)		40 mV	/A(=2 V/50 A)		
吏月	温湿度范围*4	−40°C~	·85°C,80%RH以下	−30°C~8	85°C,80%RH以下	-40°C~	~85°C,80%RH以下	−30°C~	85°C,80%RH以下	
字放	文温湿度范围* <sup>4</sup>	-40°C∼	·85°C,80%RH以下	−30°C~8	85°C,80%RH以下	-40°C∼	~85°C,80%RH以下	−30°C~	85°C,80%RH以下	
讨壮	也最大额定电压		00 V CAT III 态过电压8000 V		/ CAT III(50 Hz/60 Hz) 态过电压8000 V		1000 V CAT III 预期瞬态过电压8000 V		/ CAT III(50 Hz/60 Hz) 态过电压8000 V	
适用	目标准	安全性:EN 6	1010, EMC: EN 61326	安全性: EN 61	1010, EMC: EN 61326	安全性:EN	安全性:EN 61010,EMC:EN 61326		1010, EMC: EN 61326	
戋七	£		′6873∶约3 m 873-o1∶约10 m		约3 m		T6872:约3 m 6872-o1:约10 m		约3 m	
本利	₹		< 110 H mm×53 D mm 站起部分、连接线)		100 H mm×53 D mm 起部分和连接线)		×110 H mm×53 D mm 凸起部分、连接线)		100 H mm×53 D mm 起部分和连接线)	
Ē			6873:约370 g 373-o1:约690 g		约350 g		6872:约370 g 872-01:约690 g		约340 g	

\*1: ±(% of reading+% of range), range为PW4001的量程 \*2: ±(% of reading+% of full scale), full scale为电流传感器额定 \*3: CT6862-05, CT6863-05记载的是共模电压的影响 \*4: 无结露

日置(上海)测量技术有限公司

所有信息截止至2025年10月03日。

本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。

# 可连接的电流传感器及主要参数

## HIOKI

#### ■电流传感器 通用开口型

■ 毛洲マ滋藤 遮用刀	精度保证期: 1年				
型号	9272-05				
外观	<b>\</b>				
额定电流	AC 20 A, AC 200 A(2档量程)				
频率带宽	1 Hz∼100 kHz				
可测导体直径	ф46 mm以下				
精度(振幅) 土(% of reading+% of full scale)	1 Hz≤f<5 Hz :±2.0%±0.10% 5 Hz≤f<10 Hz :±1.0%±0.05% 10 Hz≤f<45 Hz :±0.5%±0.02% 45 Hz≤f≤66 Hz :±0.3%±0.01% 66 Hz <f≤500 :±0.5%±0.02%<br="" hz="">500 Hz<f≤1 :±0.5%±0.02%<br="" khz="">1 kHz<f≤5 :±1.0%±0.05%<br="" khz="">5 kHz<f≤10 :±2.5%±0.10%<br="" khz="">10 kHz<f≤20 :±5%±0.1%<br="" khz="">20 kHz<f≤10 :±5%±0.1%<br="" khz="">50 kHz<f≤100 :±5%±0.1%<="" khz="" td=""></f≤100></f≤10></f≤20></f≤10></f≤5></f≤1></f≤500>				
频率降额	200 A range 200 A				
输出电压	20 A量程:100 mV/A(=2 V/20 A) 200 A量程:10 mV/A(=2 V/200 A)				
使用温湿度范围"1	0°C~50°C,80% RH以下				
存放温湿度范围"1	−10°C~60°C,80% RH以下				
耐压	AC 600 V CAT III(50 Hz/60 Hz) 预期瞬态过电压6000 V				
适用标准	安全性: EN 61010, EMC: EN 61326 Class A				
线长	约3 m				
体积	约78 W mm×188 H mm×35 D mm (不含凸起部分和连接线)				
重量	约450 g				

<sup>\*1:</sup> 无结露

#### ■电流传感器 高精度直连型

产品保修期: 3年

结中/C/T把: 4年

产品保修期: 3年 精度保证期: 1年 型号 PW9100A-3, PW9100A-4 REAL PERSONS METER METER METER 外观 额定电流 AC/DC 50 A 频率带宽 DC~3.5 MHz 绝缘输入, DCCT输入 可测导体直径 端子板M6螺丝型 DC :±0.05%±0.017% PW4001 组合\*1 电流(I),有功功率(P) 45 Hz≤f≤66 Hz :±0.05%±0.015% DC :±0.02%±0.007% DC<f<30 Hz :±0.1%±0.02% 30 Hz≤f<45 Hz :±0.1%±0.02% 45 Hz≤f≤65 Hz :±0.02%±0.005% :±0.1%±0.01% 65 Hz<f≤500 Hz 500 Hz<f≤1 kHz :±0.1%±0.01% 传感器单体(振幅)\*2 1 kHz<f≤5 kHz :±0.5%±0.02% 5 kHz<f≤20 kHz :±1%±0.02% 20 kHz<f≤50 kHz :±1%±0.02% 50 kHz<f≤100 kHz :±2%±0.05% 100 kHz<f≤300 kHz :±5%±0.05% :±5%±0.05% 300 kHz<f≤700 kHz 700 kHz<f≤1 MHz :±10%±0.05% 120 dB以上(50 Hz/60 Hz/100 kHz) 共模抑制比 (对输出电压的影响/共模电压) 55 A 100 kHz/30 A 频率降额 输出电压 40 mV/A (=2 V/50 A)使用温湿度范围"3 0°C~40°C,80% RH以下 存放温湿度范围"3 -10°C~50°C,80% RH以下 600 V CAT III, 1000 V CAT II 耐压 预期瞬态过电压6000 V 适用标准 安全性: EN 61010, EMC: EN 61326 Class A 线长 约0.8 m 体积 约430 W mm×88 H mm×260 D mm PW9100A-3:约3.7 kg 重量

- \*1: ±(% of reading+% of range), range为PW4001的量程
- \*2: ±(% of reading+% of full scale), full scale为电流传感器额定
- \*3: 无结露

日置(上海)测量技术有限公司

所有信息截止至2025年10月03日。

本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。

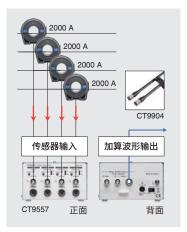
参数如有变更, 恕不另行通知。

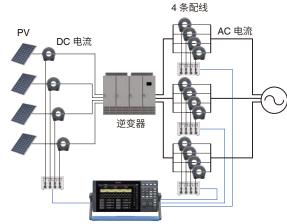
PW9100A-4:约4.3 kg



## 可测量高达 8000 A的大电流

传感器单元CT9557汇总并输出多条配线的电流传感器输出。 PW4001可准确测量最大8000A(4条配线)的大电流。





#### 【CT9557技术参数

可连接的电流传感器	P18∼P22ì	载的电流传感器	
	DC	:±0.06%±0.03%	
	$\sim$ 1 kHz	:±0.06%±0.03%	
加算波形输出精度	$\sim$ 10 kHz	:±0.10%.±0.03%	
$\pm$ (% of reading+% of full	~100 kHz	:±0.20%±0.10%	
scale)	∼300 kHz	:±1.0%±0.20%	
	∼700 kHz	:±5.0%±0.20%	
	$\sim$ 1 MHz	:±10.0%±0.50%	
使用温度范围	−10°C~50	°C(无结露)	
电源	AC 100 V~240 V(50 Hz/60 Hz)		
输出连接器	HIOKI ME15	5W(公头)	
体积(W×H×D)	约116 mm×67 mm×132 mm		
重量	约420 g		
附件	AC适配器Z1	1002,电源线	

配线	测量电流	使用设备
1条配线	1000 A	CT6876A CT6846A
(多条整合接线)	2000 A	CT6877A
2条配线	2000 A	CT9557+CT6876A×2/ CT9557+CT6846A×2
	4000 A	CT9557+CT6877A×2
3条配线	3000 A	CT9557+CT6876A×3/ CT9557+CT6846A×3
	6000 A	CT9557+CT6877A×3
4条配线	4000 A	CT9557+CT6876A×4/ CT9557+CT6846A×4
	8000 A	CT9557+CT6877A×4



#### 传感器单元 CT9557

日置(上海)测量技术有限公司



**选件 连接线CT9904** 线长1 m

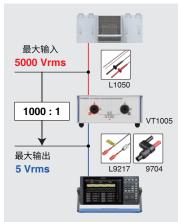
(与PW4001连接时需要。)

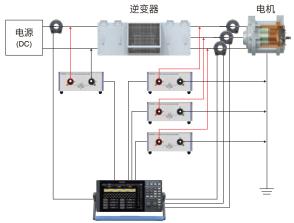
所有信息截止至2025年10月03日。

本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。 参数如有变更, 恕不另行通知。

## 可测量高达 5000 V 的高压

**AC/DC高压分压器VT1005**可对最大5000V的电压进行分压并输出。 PW4001可准确测量5000 V的高压。



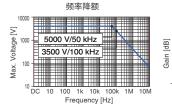


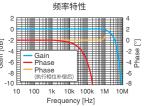
#### ■VT1005技术参数

最大额定电压	5000 Vrms, ±7100 Vpeak(频率降额范围内)	
最大额定电压(对地)	无安全等级标定:AC/DC 5000 V(±7100 V peak, 预期瞬态过电压0 V) 安全等级Ⅱ:AC/DC 2000 V(预期瞬态过电压12000 V) 安全等级Ⅲ:AC/DC 1500 V(预期瞬态过电压10000 V)	
测量精度	±0.08%(DC), ±0.04%(50 Hz/60 Hz), ±0.17%(50 kHz)	
频率平坦性	±0.1%振幅带宽 200 kHz Typical,±0.1°相位带宽 500 kHz Typical	
测量带宽	DC ~4 MHz(规定振幅精度和相位精度~1 MHz)	
分压比	1000:1	
共模抑制比(CMRR)	50 Hz/60 Hz:90 dB(Typical), 100 kHz:80 dB(Typical)	
使用温湿度范围	-10℃~50℃,80% RH以下(无结露)	
电源	AC 100 V~240 V(50 Hz/60 Hz)	
体积(W×H×D)	约195.0 mm×83.2 mm×346.0 mm	
重量	约2.2 kg	
测量方式	差分输入	
附件	电压线 L1050-01(1.6 m),连接线 L9217(绝缘BNC,1.6 m) 转换器 9704 ( 母头:绝缘 BNC/公 头:香蕉 ),电源线	



-AC/DC 高压分压器 VT1005





23

## PW4001

#### ■品名:功率分析仪 PW4001

型믁	D/A输出	马达分析	DC 电源驱动 (DC10.5 V~28 V)
PW4001-01	_	_	_
PW4001-02	0	_	_
PW4001-03	_	0	_
PW4001-04	_	_	0
PW4001-05	0	0	0



附件:启动指南×1、电源线×1、USB线×1、

D-sub25针用连接器×1(PW4001-02、PW4001-05)、DC 电源用连接器 (PW4001-04,-05)

测量需要选配电压线和电流传感器。注意:无法在出厂之后追加马达分析和 D/A 输出、DC 电源驱动功能。

### ■ 电流测量选件(高精度开口型)

型号	产品名称	额定电流	频率特性	线长
CT6834	AC/DC电流探头	500 A rms	DC∼50 kHz	5 m
CT6834-01	AC/DC电流探头	500 A rms	DC∼50 kHz	10 m
CT6833	AC/DC电流探头	200 A rms	DC∼50 kHz	5 m
CT6833-01	AC/DC电流探头	200 A rms	DC∼50 kHz	10 m
CT6831	AC/DC电流探头	20 A rms	DC∼100 kHz	4.2 m
CT6830	AC/DC电流探头	2 A rms	DC∼100 kHz	4.2 m
CT6846A	AC/DC电流探头	1000 A rms	DC∼100 kHz	3 m
CT6845A	AC/DC电流探头	500 A rms	DC~200 kHz	3 m
CT6844A	AC/DC电流探头	500 A rms	DC∼500 kHz	3 m
CT6843A	AC/DC电流探头	200 A rms	DC∼700 kHz	3 m
CT6841A	AC/DC电流探头	20 A rms	DC∼2 MHz	3 m
9272-50	钳式传感器	AC 20 A/200 A rms	DC∼100 kHz	3 m

### ■ 电流测量选件(高精度闭口型、直连型)

型号	产品名称	额定电流	频率特性	线长/通道数
CT6877A	AC/DC电流传感器	2000 A rms	DC∼1 MHz	3 m
CT6877A-1	AC/DC电流传感器	2000 A rms	DC∼1 MHz	10 m
CT6876A	AC/DC电流传感器	1000 A rms	DC∼1.5 MHz	3 m
CT6876A-1	AC/DC电流传感器	1000 A rms	DC∼1.2 MHz	10 m
CT6904A	AC/DC电流传感器	500 A rms	DC~4 MHz	3 m
CT6875A	AC/DC电流传感器	500 A rms	DC~2 MHz	3 m
CT6875A-1	AC/DC电流传感器	500 A rms	DC∼1.5 MHz	10 m
CT6873	AC/DC电流传感器	200 A rms	DC~10 MHz	3 m
CT6873-01	AC/DC电流传感器	200 A rms	DC∼10 MHz	10 m
CT6863-05	AC/DC电流传感器	200 A rms	DC∼500 kHz	3 m
CT6872	AC/DC电流传感器	50 A rms	DC~10 MHz	3 m
CT6872-01	AC/DC电流传感器	50 A rms	DC~10 MHz	10 m
CT6862-05	AC/DC电流传感器	50 A rms	DC∼1 MHz	3 m
PW9100A-3	AC/DC电流直接输入单元	50 A rms	DC∼3.5 MHz	3通道
PW9100A-4	AC/DC电流直接输入单元	50 A rms	DC∼3.5 MHz	4通道

### ■ 电流测量选件(通用传感器)

型믁	产品名称	额定电流	频率特性	线长
CT7742**	AC/DC自动调零电流传感器	2000 A rms	DC∼5 kHz	2.5 m
CT7642**	AC/DC电流传感器	2000 A rms	DC∼10 kHz	2.5 m
CT7044**	AC柔性电流钳	6000 A rms	10 Hz∼50 kHz	2.5 m
CT7045**	AC柔性电流钳	6000 A rms	10 Hz∼50 kHz	2.5 m
CT7046**	AC柔性电流钳	6000 A rms	10 Hz∼50 kHz	2.5 m

\*\* 连接 PW4001 需要转换线 CT9920。

转换线 CT9920



将 HIOKI PL14 电流传感器连接到 PW4001 时所需的输出连接器

【适配产品】 CT7742、CT7642、CT7044、 CT7045、CT7046



线长:1m,将CT9557的加算波形输出 端子连接到PW4001时需要

日置(上海)测量技术有限公司

所有信息截止至2025年10月03日。 本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。 参数如有变更, 恕不另行通知。

datasheet\_PW4001-2510-V1



#### ■电压测量选件

_				
1	L1025	电压线	CAT II DC1500 V, 1 A, CAT III 1000 V, 1 A 香蕉头 – 香蕉头(红/黑×各1), 带鳄鱼夹, 约3m	
2	L9438-50	电压线	CAT III 1000 V, 10 A, CAT IV 600 V, 10 A 香蕉头 – 香蕉头(红/黑×各1), 带鳄鱼夹, 带用于捆线的螺旋管, 约 3 m	
3	L1000	电压线	CAT III 1000 V, 10 A, CAT IV 600 V, 10 A 香蕉头 – 香蕉头(红)黄/蓝/灰×各 1, 黑×4), 带鳄鱼夹, 约 3 m	
4	L9257	连接线	CAT III 1000 V, 10 A, CAT IV 600 V, 10 A 香蕉头 – 香蕉头(红/黑×各 1), 带鳄鱼夹, 约 1.2 m	
5	L1021-01	转接线	CAT III 1000 V, 10 A, CAT IV 600 V, 10 A 用于电压输入分支, 香蕉头支线—香蕉头(红×1), 约0.5 m	
6	L1021-02	转接线	CAT III 1000 V, 10 A, CAT IV 600 V, 10 A 用于电压输入分支, 香蕉头支线—香蕉头(黑×1), 约0.5 m	
7	L9243	抓状夹	CAT II 1000 V,1 A,(红/黑×各1)	
8	L4940	连接线	CAT III 1000 V, 10 A, CAT IV 600 V, 10 A 香蕉头 – 香蕉头(红/黑×各1)、无鳄鱼夹,约1.5 m	
9	L4935	鳄鱼夹	CAT III 1000 V, 10 A, CAT IV 600 V, 10 A, (红/黑×各1)	
10	9448	插口输入线		
11	VT1005	AC/DC高压分压器	最大可进行5000V高压的分压并输出到PW4001。 附件:转换器 9704, 电压线 L1050-01(1.6 m),连接线 L9217(1.6 m)	
12	L1050-01,-03	电压线	VT1005 用, 1.6 m (L1050-01), 3 m (L1050-03)	
13	L9217-01,-02	连接线	VT1005 连接用,绝缘 BNC, CAT II 600 V, 0.2 A, CAT III 300 V, 0.2 A, 3.0 m(L9217-01), 10.0 m(L9217-02)	

#### ■连接线选件

1	4	L9217	连接线	用于马达分析输入,绝缘BNC,CAT II 600 V,0.2 A,CAT III 300 V,0.2 A,1.6 m	
ŀ	15	9165	连接线	用于BNC 同步, 金属 BNC- 金属BNC, 1.5 m	
ľ	6	9713-01	CAN电缆	单侧无加工,2 m	
ŀ	7	CT9902	延长线	用于延长电流传感器线缆,ME15W-ME15W,5 m	
ŀ	8	CT9557	传感器单元	最多可将4个电流传感器的输出波形汇总到1个通道并输出到PW4001	
ŀ	19	CT9904	连接线	线长1 m,将CT9557的加算波形输出端子连接到 PW4001 时需要使用	

#### ■定制选件

_					
2	20	SP7001-95	非接触式CAN传感器	这是一个从线缆外皮上检测CAN信号的传感器。 连接到PW4001的CAN/CAN FD连接器,支持CAN/CAN FD。 可通过USB连接器进行供电。	
2	21	L3000	D/A输出线	D-sub25针-BNC(公头)20通道转换线	
2	22	Z5200	BNC端子盒	D-sub25针-BNC(母头)20 通道转换盒	
2	23	C4001	携带箱	硬箱,带脚轮	
2	24	Z5302	支架安装件	用于EIA标准支架	
2	25	Z5303	支架安装件	用于JIS标准支架	



20000



日置(上海)测量技术有限公司

所有信息截止至2025年10月03日。 本手册中出现的公司名称和产品名称均为各公司的商标或注册商标。 参数如有变更,恕不另行通知。